

Antilles-Guyane 2019. Enseignement spécifique. Corrigé

EXERCICE 1

Partie A

1) La courbe \mathcal{C}_f passe par le point $A(0;0,5)$. Donc, $f(0) = 0,5$. Ceci fournit $\frac{a}{1+e^0} = 0,5$ puis $\frac{a}{2} = 0,5$ puis $a = 2 \times 0,5 = 1$. Donc, $a = 1$

2) Pour tout réel positif x ,

$$f'(x) = -\frac{(1+e^{-bx})'}{(1+e^{-bx})^2} = -\frac{0+(-bx)'e^{-bx}}{(1+e^{-bx})^2} = -\frac{-be^{-bx}}{(1+e^{-bx})^2} = \frac{be^{-bx}}{(1+e^{-bx})^2}.$$

3) Le coefficient directeur de la tangente à \mathcal{C}_f au point A de \mathcal{C}_f d'abscisse 0 est $f'(0)$. D'après la question précédente, $f'(0) = \frac{be^0}{(1+e^0)^2} = \frac{b}{4}$.

Puisque cette tangente est la droite (AB), ce coefficient directeur est aussi

$$\frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{1 - 0,5}{10 - 0} = 0,05.$$

On en déduit alors que $\frac{b}{4} = 0,05$ puis que $b = 4 \times 0,05 = 0,2$. Finalement,

$$\text{pour tout réel } x \geq 0, f(x) = \frac{1}{1+e^{-0,2x}}.$$

Partie B

1) La proportion d'individus équipés au 1er janvier 2010 est

$$p(10) = \frac{1}{1+e^{-0,2 \times 10}} = \frac{1}{1+e^{-2}} = 0,88 \text{ arrondi au centième.}$$

2) a) D'après la question 2) de la partie A, pour tout réel positif x ,

$$p'(x) = \frac{0,2e^{-0,2x}}{(1+e^{-0,2x})^2}.$$

Pour tout réel positif x , on a $p'(x) > 0$ et donc la fonction p est strictement croissante sur $[0, +\infty[$.

b) $\lim_{x \rightarrow +\infty} e^{-0,2x} = \lim_{x \rightarrow -\infty} e^x = 0$ et donc $\lim_{x \rightarrow +\infty} p(x) = \frac{1}{1+0} = 1$.

c) Ceci signifie qu'au bout d'un grand nombre d'années, presque tous les individus sont équipés.

3) Soit x un réel positif.

$$\begin{aligned} p(x) \geq 0,95 &\Leftrightarrow \frac{1}{1+e^{-0,2x}} \geq 0,95 \\ &\Leftrightarrow \frac{1}{0,95} \geq 1+e^{-0,2x} \text{ (car } 1+e^{-0,2x} > 0) \\ &\Leftrightarrow e^{-0,2x} \leq \frac{1}{0,95} - 1 \Leftrightarrow e^{-0,2x} \leq \frac{0,05}{0,95} \Leftrightarrow e^{-0,2x} \leq \frac{1}{19} \\ &\Leftrightarrow -0,2x \leq \ln\left(\frac{1}{19}\right) \text{ (par stricte croissance de la fonction } \ln \text{ sur }]0, +\infty[) \\ &\Leftrightarrow -0,2x \leq -\ln(19) \Leftrightarrow x \geq \frac{1}{0,2} \ln(19) \Leftrightarrow x \geq 5 \ln(19). \end{aligned}$$

La calculatrice fournit $5 \ln(19) = 14,72\dots$. Donc, la proportion d'individus équipés dépasse 0,95 au cours de l'année 2014.

4) a) Soit x un réel positif.

$$p(x) = \frac{1}{1+e^{-0,2x}} = \frac{1}{1+\frac{1}{e^{0,2x}}} = \frac{1}{\frac{1+e^{0,2x}}{e^{0,2x}}} = \frac{e^{0,2x}}{1+e^{0,2x}}.$$

b) Plus précisément, pour tout réel positif x , $p(x) = \frac{1}{0,2} \times \frac{0,2e^{0,2x}}{1+e^{0,2x}} = 5 \frac{0,2e^{0,2x}}{1+e^{0,2x}}$. La fonction $x \mapsto \frac{0,2e^{0,2x}}{1+e^{0,2x}}$ est du type $\frac{u'}{u}$ où u est la fonction strictement positive $x \mapsto 1 + e^{0,2x}$. Donc, une primitive de la fonction p sur $[0, +\infty[$ est la fonction $x \mapsto 5 \ln(1 + e^{0,2x})$.

c) D'après la question précédente,

$$\begin{aligned} m &= \frac{1}{2} \int_8^{10} p(x) \, dx = \frac{1}{2} [5 \ln(1 + e^{0,2x})]_8^{10} = \frac{5}{2} (\ln(1 + e^2) - \ln(1 + e^{1,6})) \\ &= 0,86 \text{ arrondi au centième.} \end{aligned}$$

La proportion moyenne d'individus équipés entre 2008 et 2010 est 0,86 arrondi au centième.

EXERCICE 2

Partie A

1) Le point A a pour coordonnées $(2 ; 4 ; 0,25)$ et le point B a pour coordonnées $(2 ; 6 ; 0,75)$. Donc, le vecteur \overrightarrow{AB} a pour coordonnées $(0 ; 2 ; 0,5)$. La droite (AB) est la droite passant par le point A $(2 ; 4 ; 0,25)$ et de vecteur directeur $\overrightarrow{AB}(0 ; 2 ; 0,5)$. Une représentation paramétrique de la droite (AB) est

$$\begin{cases} x = 2 \\ y = 4 + 2t \\ z = 0,25 + 0,5t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

2) a) Les points P, Q et U ont pour coordonnées respectives $(0 ; 10 ; 0)$, $(0 ; 11 ; 1)$ et $(10 ; 10 ; 0)$. Le vecteur \overrightarrow{PQ} a pour coordonnées $(0 ; 1 ; 1)$ et le vecteur \overrightarrow{PU} a pour coordonnées $(10 ; 0 ; 0)$. Ensuite,

$$\vec{n} \cdot \overrightarrow{PQ} = 0 \times 0 + 1 \times 1 + (-1) \times 1 = 0$$

et

$$\vec{n} \cdot \overrightarrow{PU} = 0 \times 10 + 1 \times 0 + (-1) \times 0 = 0.$$

Ainsi, le vecteur \vec{n} est orthogonal aux vecteurs \overrightarrow{PQ} et \overrightarrow{PU} qui sont deux vecteurs non colinéaires du plan (PQU). Donc, le vecteur \vec{n} est un vecteur normal au plan (PQU).

b) Le plan (PQU) est le plan passant par le point P $(0 ; 10 ; 0)$ et de vecteur normal $\vec{n}(0 ; 1 ; -1)$. Une équation cartésienne du plan (PQU) est $0 \times (x - 0) + 1 \times (y - 10) + (-1) \times (z - 0) = 0$ ou encore $y - z - 10 = 0$.

3) Soit $M(2; 4 + 2t; 0,25 + 0,5t)$, $t \in \mathbb{R}$, un point de la droite (AB).

$$M \in (\text{PQU}) \Leftrightarrow (4 + 2t) - (0,25 + 0,5t) - 10 = 0 \Leftrightarrow 1,5t - 6,25 = 0 \Leftrightarrow t = \frac{6,25}{1,5} \Leftrightarrow t = \frac{25}{6}.$$

Ainsi, la droite (AB) et le plan (PQU) sont sécants en un point I obtenu avec $t = \frac{25}{6}$. I est le point de coordonnées $(2; 4 + 2 \times \frac{25}{6}; 0,25 + 0,5 \times \frac{25}{6})$ ou encore $(2; \frac{37}{3}; \frac{28}{12})$ ou enfin $(2; \frac{37}{3}; \frac{7}{3})$.

4) Le point I est le point d'intersection du plan de l'obstacle et de la trajectoire du drone d'Alex.

La hauteur du point I est $z_I = \frac{7}{3}$. L'obstacle est quant à lui constitué de points du plan (PQU) dont la hauteur z est inférieure ou égale à 1. Puisque $\frac{7}{3} > 1$, le point I n'appartient pas à l'obstacle ou encore la trajectoire du drone d'Alex ne rencontre pas l'obstacle.

Partie B

1) D'après la question 1) de la partie A, le point M a pour coordonnées $(2; 4 + 2a; 0,25 + 0,5a)$. Ensuite, les points C et D ont pour coordonnées respectives $(4; 6; 0,25)$ et $(2; 6; 0,25)$. Donc, le vecteur \overrightarrow{CD} a pour coordonnées $(-2; 0; 0)$. Notons alors (x, y, z) les coordonnées de N. On a $x - x_C = b \times \overrightarrow{CD}$ puis $x = 4 - 2b$. De même, $y = 6$ et $z = 0,25$. Le point N a pour coordonnées $(4 - 2b; 6; 0,25)$.

En résumé, le point M a pour coordonnées $(2; 4 + 2a; 0,25 + 0,5a)$ et le point N a pour coordonnées $(4 - 2b; 6; 0,25)$. Le vecteur \overrightarrow{MN} a pour coordonnées $(x_N - x_M, y_N - y_M, z_N - z_M)$ ou encore $(2 - 2b; 2 - 2a; -0,5a)$.

2) $\overrightarrow{MN} \cdot \overrightarrow{AB} = (2 - 2b) \times 0 + (2 - 2a) \times 2 + (-0,5a) \times 0,5 = 4 - 4a - 0,25a = 4 - 4,25a$ et $\overrightarrow{MN} \cdot \overrightarrow{CD} = (2 - 2b) \times (-2) + (2 - 2a) \times 0 + (-0,5a) \times 0 = -4 + 4b$. D'après les différents résultats admis par l'énoncé,

$$\begin{aligned} \text{MN minimale} &\Leftrightarrow (\text{MN}) \perp (\text{AB}) \text{ et } (\text{MN}) \perp (\text{CD}) \Leftrightarrow \overrightarrow{MN} \cdot \overrightarrow{AB} = 0 \text{ et } \overrightarrow{MN} \cdot \overrightarrow{CD} = 0 \Leftrightarrow 4 - 4,25a = 0 \text{ et } -4 + 4b = 0 \\ &\Leftrightarrow a = \frac{4}{4,25} \text{ et } b = 1 \Leftrightarrow a = \frac{4 \times 4}{4,25 \times 4} \text{ et } b = 1 \Leftrightarrow a = \frac{16}{17} \text{ et } b = 1. \end{aligned}$$

3) Quand $a = \frac{16}{17}$ et $b = 1$, le vecteur \overrightarrow{MN} a pour coordonnées $(2 - 2 \times 1, 2 - 2 \times \frac{16}{17}, -0,5 \times \frac{16}{17})$ ou encore $(0, \frac{2}{17}, -\frac{8}{17})$. La distance minimale cherchée est donc

$$\sqrt{0^2 + \left(\frac{2}{17}\right)^2 + \left(-\frac{8}{17}\right)^2} = \frac{1}{17} \sqrt{2^2 + 8^2} = \frac{\sqrt{68}}{17} = 0,48 \dots$$

L'unité du repère est la dizaine de mètres. La distance minimale entre les deux trajectoires est donc supérieure à 4,8 mètres et en particulier est supérieure à 4 mètres. Donc la consigne est respectée.

EXERCICE 3

$$1) c = \frac{1}{2} e^{i\frac{\pi}{3}} = \frac{1}{2} \left(\cos\left(\frac{\pi}{3}\right) + i \sin\left(\frac{\pi}{3}\right) \right) = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2} \right) = \frac{1}{4} (1 + i\sqrt{3}).$$

L'affirmation 1 est fausse.

2) Soit n un entier naturel.

$$c^{3n} = \left(\frac{1}{2}\right)^{3n} (e^{i\frac{\pi}{3}})^{3n} = \frac{1}{2^{3n}} e^{in\pi} = \frac{1}{2^{3n}} (e^{i\pi})^n = \frac{1}{2^{3n}} (-1)^n.$$

Donc, c^{3n} est un nombre réel.

L'affirmation 2 est vraie.

$$3) c^2 = \frac{1}{4} e^{i\frac{2\pi}{3}} = \frac{1}{4} \left(-\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2} \right) = -\frac{1}{8} + i \frac{\sqrt{3}}{8} \text{ et } \frac{1}{c} = \frac{1}{\frac{1}{2} e^{i\frac{\pi}{3}}} = 2e^{-i\frac{\pi}{3}} = 2 \left(\frac{1}{2} - i \frac{\sqrt{3}}{2} \right) = 1 - i\sqrt{3}.$$

Les coordonnées du point S sont $\left(-\frac{1}{8}, \frac{\sqrt{3}}{8}\right)$ et les coordonnées du point T sont $(1, -\sqrt{3})$ puis les coordonnées du vecteur \overrightarrow{OS} sont $\left(-\frac{1}{8}, \frac{\sqrt{3}}{8}\right)$ et les coordonnées du vecteur \overrightarrow{OT} sont $(1, -\sqrt{3})$. Or

$$\begin{vmatrix} -\frac{1}{8} & 1 \\ \frac{\sqrt{3}}{8} & -\sqrt{3} \end{vmatrix} = \frac{\sqrt{3}}{8} - \frac{\sqrt{3}}{8} = 0.$$

Donc, les vecteurs \overrightarrow{OS} et \overrightarrow{OT} sont colinéaires ou encore les points O, S et T sont alignés.

L'affirmation 3 est vraie.

$$4) |c| = \left| \frac{1}{2} e^{i\frac{\pi}{3}} \right| = \frac{1}{2} \text{ puis, pour } k \text{ entier naturel tel que } 1 \leq k \leq n, |c^k| = |c|^k = \left(\frac{1}{2}\right)^k. \text{ Par suite,}$$

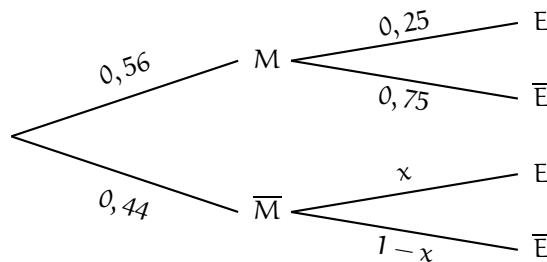
$$|c| + |c^2| + \dots + |c^n| = \frac{1}{2} + \left(\frac{1}{2}\right)^2 + \dots + \left(\frac{1}{2}\right)^n = \frac{1}{2} \times \frac{1 - \left(\frac{1}{2}\right)^n}{1 - \frac{1}{2}} = 1 - \left(\frac{1}{2}\right)^n.$$

L'affirmation 4 est vraie.

EXERCICE 4.

Partie A

1) L'énoncé donne $p(M) = 0,56$ et donc $p(\overline{M}) = 1 - 0,56 = 0,44$. L'énoncé donne encore $p(E) = 0,162$, $p_M(E) = 0,25$ et $p_{\overline{M}}(E) = x$. Représentons alors la situation par un arbre de probabilités.



2) $p(M \cap E) = p(M) \times p_M(E) = 0,56 \times 0,25 = 0,14$.

3) a) Par définition, $x = p_{\overline{M}}(E)$. D'après la formule des probabilités totales,

$$p(E) = p(M \cap E) + p(\overline{M} \cap E) = 0,14 + p(\overline{M}) \times p_{\overline{M}}(E) = 0,14 + 0,44x.$$

b)

$$0,14 + 0,44x = p(E) \Leftrightarrow 0,14 + 0,44x = 0,162 \Leftrightarrow 0,44x = 0,022 \Leftrightarrow x = \frac{0,022}{0,44} \Leftrightarrow x = 0,05.$$

Donc, $p_{\overline{M}}(E) = 0,05$.

4) La probabilité demandée est $p_{\overline{E}}(M)$.

$$p_{\overline{E}}(M) = \frac{p(\overline{E} \cap M)}{p(\overline{E})} = \frac{p(M) \times p_M(\overline{E})}{1 - p(E)} = \frac{0,56 \times 0,75}{1 - 0,162} = \frac{0,42}{0,838} = 0,5 \text{ arrondi au centième.}$$

Partie B

1) La probabilité demandée est $P(1 \leq T \leq 2)$. La calculatrice fournit $P(1 \leq T \leq 2) = 0,683$ arrondi au millième.

2) $P(T \geq t) = 0,066 \Leftrightarrow 1 - P(T < t) = 0,066 \Leftrightarrow P(T < t) = 0,934 \Leftrightarrow P(T \leq t) = 0,934$.

La calculatrice fournit alors $t = 2,25$ arrondi à 10^{-2} .

Partie C

Soit t un réel positif.

$$P(S \leq t) = \int_0^t \lambda e^{-\lambda x} dx = [-e^{-\lambda x}]_0^t = 1 - e^{-\lambda t}.$$

Par suite

$$P(1 \leq S \leq 2) = P(S \leq 2) - P(S < 1) = P(S \leq 2) - P(S \leq 1) = (1 - e^{-2\lambda}) - (1 - e^{-\lambda}) = e^{-\lambda} - e^{-2\lambda}.$$

Par suite,

$$\begin{aligned} P(1 \leq S \leq 2) = \frac{1}{4} &\Leftrightarrow e^{-\lambda} - e^{-2\lambda} = \frac{1}{4} \Leftrightarrow e^{-2\lambda} - e^{-\lambda} + \frac{1}{4} = 0 \\ &\Leftrightarrow (e^{-\lambda})^2 - e^{-\lambda} + \frac{1}{4} = 0 \Leftrightarrow \left(e^{-\lambda} - \frac{1}{2}\right)^2 = 0 \\ &\Leftrightarrow e^{-\lambda} = \frac{1}{2} \Leftrightarrow -\lambda = \ln\left(\frac{1}{2}\right) \Leftrightarrow \lambda = \ln(2). \end{aligned}$$

La durée de vie moyenne d'un boîtier est l'espérance de S . L'espérance de la loi exponentielle de paramètre $\lambda = \ln(2)$ est $E(S) = \frac{1}{\lambda} = \frac{1}{\ln(2)} = 1,44 \dots$ La durée de vie moyenne n'est donc pas supérieure à 3 ans. L'affirmation de l'usine n'est pas correcte.