

CONCOURS COMMUN 2009

DES ECOLES DES MINES D'ALBI, ALES, DOUAI, NANTES

Epreuve de Mathématiques (spécifique MPSI)

Problème 1.

I Etude d'une fonction

1. • f est dérivable sur \mathbb{R} en vertu de théorèmes généraux et pour tout réel x ,

$$f'(x) = 3(1 - 2x^2)e^{-x^2}.$$

Pour tout réel x , $f'(x)$ est du signe de $1 - 2x^2$ et donc la fonction f' est strictement négative sur $]-\infty, -\frac{1}{\sqrt{2}}[\cup]\frac{1}{\sqrt{2}}, +\infty[$ et strictement positive sur $]-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}[$. Par suite, f est strictement décroissante sur $]-\infty, -\frac{1}{\sqrt{2}}[$ et sur $]\frac{1}{\sqrt{2}}, +\infty[$ et strictement croissante sur $]-\frac{1}{\sqrt{2}}, \frac{1}{\sqrt{2}}[$.

• $\lim_{x \rightarrow +\infty} xe^{-x^2} = \lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\sqrt{x^2}}{e^{x^2}} = 0$ d'après un théorème de croissances comparées et donc $\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x) = -1$. De même $\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x) = -1$. La droite d'équation $y = -1$ est donc asymptote à C_f en $+\infty$ et $-\infty$.

• Tableau de variations de f .

x	$-\infty$	$-\frac{1}{\sqrt{2}}$	$\frac{1}{\sqrt{2}}$	$+\infty$
$f'(x)$	$-$	0	$+$	$-$
f	-1	$-\frac{3}{\sqrt{2}\sqrt{e}}$	$\frac{3}{\sqrt{2}\sqrt{e}}$	-1

2. f est deux fois dérivable sur \mathbb{R} et pour $x \in \mathbb{R}$

$$f''(x) = 3(-4x + (1 - 2x^2)(-2x))e^{-x^2} = 3(4x^3 - 6x)e^{-x^2} = 6x(2x^2 - 3)e^{-x^2}.$$

f'' s'annule en changeant de signe en 0 et donc le point de C_f d'abscisse 0 est un point d'inflexion.

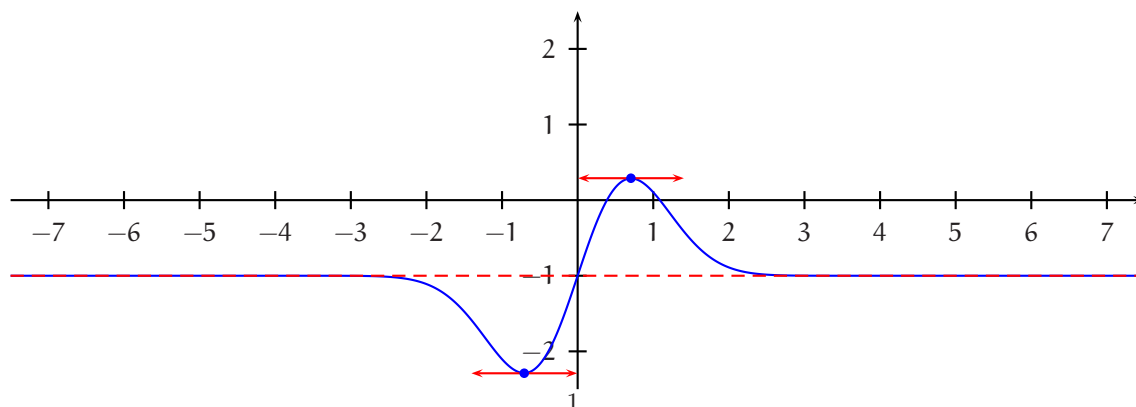
3. Une équation de la tangente à C_f au point d'abscisse 0 est $y = f'(0)x + f(0)$ ou encore $y = 3x - 1$. Puis, pour $x \in \mathbb{R}$,

$$f(x) - (3x - 1) = 3x(e^{-x^2} - 1).$$

Pour $x \neq 0$, on a $3(e^{-x^2} - 1) < 0$ et donc $f(x) - (3x - 1)$ est du signe de x . On en déduit que C_f est strictement au-dessus de sa tangente en 0 sur $]0, +\infty[$ et strictement au-dessous sur $]-\infty, 0[$. On retrouve ainsi le fait que

le point $(0, -1)$ est un point d'inflexion de C_f .

4. Graphe de f .



5. a) f est indéfiniment dérivable en 0 et en particulier, f admet un développement limité à tout ordre en 0, son développement de TAYLOR-YOUNG.

b) Quand x tend vers 0,

$$f(x) = -1 + 3x \left(1 + (-x^2) + \frac{(-x^2)^2}{2} + o(x^4) \right) = -1 + 3x - 3x^3 + \frac{3x^5}{2} + o(x^5).$$

$$f(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} -1 + 3x - 3x^3 + \frac{3x^5}{2} + o(x^5).$$

II Etude d'une équation différentielle

6. et 7. Soit I l'un des deux intervalles $]-\infty, 0[$ ou $]0, +\infty[$. Sur I , l'équation (E_n) s'écrit $y' + \left(-\frac{n}{x} + 2x\right)y = \frac{n}{x} - 2x$.

Comme les deux fonctions $x \mapsto -\frac{n}{x} + 2x$ et $x \mapsto \frac{n}{x} - 2x$ sont continues sur I , les solutions de (E_n) sur I constituent un \mathbb{R} -espace affine de dimension 1 et de direction l'ensemble des solutions de l'équation homogène associée notée $(E_{n,h})$.

Soit f une fonction dérivable sur I . Pour $x \in I$, posons $a(x) = -\frac{n}{x} + 2x$. Une primitive sur I de la fonction a , continue sur I , est la fonction $A : x \mapsto -n \ln|x| + x^2$.

$$f \text{ solution de } (E_{n,h}) \text{ sur } I \Leftrightarrow f' + af = 0 \Leftrightarrow e^A f' + a e^A f = 0 \Leftrightarrow (e^A f)' = 0$$

$$\Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{R} / \forall x \in I, e^{A(x)} f(x) = C \Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{R} / \forall x \in I, f(x) = C e^{-A(x)}$$

$$\Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{R} / \forall x \in I, f(x) = C e^{n \ln|x| - x^2} \Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{R} / \forall x \in I, f(x) = C |x|^n e^{-x^2}$$

$$\Leftrightarrow \exists C \in \mathbb{R} / \forall x \in I, f(x) = C x^n e^{-x^2}.$$

En notant $\mathcal{S}_{n,I,h}$ l'ensemble des solutions sur I de l'équation $(E_{n,h})$, on a

$$\mathcal{S}_{n,I,h} = \left\{ x \mapsto C x^n e^{-x^2}, C \in \mathbb{R} \right\}.$$

Comme la fonction $x \mapsto -1$ est solution de (E_n) sur I , on en déduit encore que

$$\mathcal{S}_{n,I} = \left\{ x \mapsto -1 + C x^n e^{-x^2}, C \in \mathbb{R} \right\}.$$

8. Soit f une éventuelle solution de (E_n) sur \mathbb{R} . Nécessairement, les restrictions de f à $]-\infty, 0[$ et $]0, +\infty[$, sont solutions de (E_n) sur ces intervalles et f vérifie encore l'égalité (E_n) quand $x = 0$.

$$\text{Donc } \exists (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2 / \forall x \in \mathbb{R}, f(x) = \begin{cases} -1 + C_1 x^n e^{-x^2} & \text{si } x < 0 \\ -1 & \text{si } x = 0 \\ -1 + C_2 x^n e^{-x^2} & \text{si } x > 0 \end{cases} = \begin{cases} -1 + C_1 x^n e^{-x^2} & \text{si } x < 0 \\ -1 + C_2 x^n e^{-x^2} & \text{si } x \geq 0 \end{cases} \quad (*).$$

Réciproquement, une telle fonction est solution de (E_n) sur $]-\infty, 0[$, sur $]0, +\infty[$ et, si elle est dérivable en 0, vérifie encore l'égalité (E_n) pour $x = 0$. En résumé, une telle fonction est solution de (E_n) sur \mathbb{R} si et seulement si elle est dérivable en 0.

1er cas. Supposons $n \geq 2$. Pour tout choix de C_1 et C_2 , $f(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} -1 + o(x)$. Dans ce cas, f admet un développement limité d'ordre 1 en 0 et est donc dérivable en 0. On en déduit que toute fonction du type (*) est solution de (E_n) sur \mathbb{R} . Il reste à étudier si les solutions obtenues sont de classe C^1 sur \mathbb{R} .

f est de classe C^1 sur $]-\infty, 0[$ et sur $]0, +\infty[$. De plus, $f'(0) = 0$ (d'après le développement limité ci-dessus) et pour $x < 0$, $f'(x) = C_1 (n x^{n-1} - 2x^{n+1}) e^{-x^2}$. Puisque $n-1 \geq 1$, $\lim_{x \rightarrow 0, x < 0} f'(x) = 0 = f'(0)$ ce qui montre que f' est continue à gauche en

0 et donc que f est de classe C^1 sur \mathbb{R} .

2ème cas. Supposons $n = 1$. On a $f(x) \underset{x \rightarrow 0, x < 0}{=} -1 + C_1 x + o(x)$ et $f(x) \underset{x \rightarrow 0, x \geq 0}{=} -1 + C_2 x + o(x)$. Donc, f admet un développement limité d'ordre 1 en 0 si et seulement si $C_1 = C_2$. Dans ce cas, les solutions sur \mathbb{R} , sont les fonctions de la forme $x \mapsto -1 + C x e^{-x^2}$, $C \in \mathbb{R}$. Toutes ces fonctions sont de classe C^1 sur \mathbb{R} .

$$\mathcal{S}_{1,\mathbb{R}} = \{x \mapsto -1 + C x e^{-x^2}, C \in \mathbb{R}\} \text{ et } \forall n \geq 2, \mathcal{S}_{n,\mathbb{R}} = \left\{ x \mapsto \begin{cases} -1 + C_1 x^n e^{-x^2} & \text{si } x < 0 \\ -1 + C_2 x^n e^{-x^2} & \text{si } x \geq 0 \end{cases}, (C_1, C_2) \in \mathbb{R}^2 \right\}.$$

Dans les deux cas, les solutions obtenues sont de classe C^1 sur \mathbb{R} .

III Etude de deux suites

9. $f_n(0) = -1 < 0$ et $f_n(1) = \frac{3}{e} - 1 > 0$.

10. f_n est dérivable sur $[0, +\infty[$ et pour $x \geq 0$, $f'_n(x) = 3(nx^{n-1} - 2x^{n+1})e^{-x^2} = 3x^{n-1}(n - 2x^2)e^{-x^2}$. La fonction f'_n est strictement positive sur $\left]0, \sqrt{\frac{n}{2}}\right[$ et strictement négative sur $\left]\sqrt{\frac{n}{2}}, +\infty\right[$ et par suite, la fonction f_n est strictement croissante sur $\left[0, \sqrt{\frac{n}{2}}\right]$ et strictement décroissante sur $\left[\sqrt{\frac{n}{2}}, +\infty\right[$.
Ensuite, d'après un théorème de croissances comparées, $\lim_{x \rightarrow +\infty} f_n(x) = -1$.

Puisque la fonction f_n est strictement croissante sur $\left[0, \sqrt{\frac{n}{2}}\right]$ et strictement décroissante sur $\left[\sqrt{\frac{n}{2}}, +\infty\right[$, la fonction f_n s'annule au plus une fois dans chacun de ces deux intervalles.

Puisque $f_n(0) \times f_n(1) < 0$ et que f_n est continue sur $[0, 1]$, le théorème des valeurs intermédiaires permet d'affirmer que la fonction f_n s'annule au moins une fois sur $[0, 1] \subset \left[0, \sqrt{\frac{n}{2}}\right]$ (car $n \geq 2$) et donc exactement une fois sur $\left[0, \sqrt{\frac{n}{2}}\right]$ en un certain réel u_n vérifiant $0 < u_n < 1$.

De plus, f étant strictement croissante sur $\left[0, \sqrt{\frac{n}{2}}\right]$, on a $f_n\left(\sqrt{\frac{n}{2}}\right) \geq f_n(1) > 0$. Mais alors, $f_n\left(\sqrt{\frac{n}{2}}\right) \times \lim_{x \rightarrow +\infty} f_n(x) < 0$ et f_n s'annule aussi au moins une fois et donc exactement une fois sur $\left[\sqrt{\frac{n}{2}}, +\infty\right[$ en un certain réel v_n vérifiant $1 \leq \sqrt{\frac{n}{2}} < v_n$.

En résumé, la fonction f_n s'annule exactement deux fois sur $[0, +\infty[$ en deux réels u_n et v_n vérifiant $u_n < 1 < v_n$.

11. Puisque $\forall n \geq 2, v_n \geq \frac{n}{2}$,

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} v_n = +\infty.$$

12. a) Soit $n \geq 2$. $f_n(u_n) = 0 \Rightarrow 3u_n^n e^{-u_n^2} - 1 = 0 \Rightarrow e^{-u_n^2} = \frac{1}{3u_n^n}$.

b) Soit $n \geq 2$. $f_{n+1}(u_n) = 3u_n^{n+1} e^{-u_n^2} - 1 = \frac{3u_n^{n+1}}{3u_n^n} - 1 = u_n - 1 < 0$. Donc $\forall n \geq 2, f_{n+1}(u_n) < 0$.

c) Ainsi, $\forall n \geq 2, f_{n+1}(u_n) < f_{n+1}(u_{n+1})$. Comme la fonction f_{n+1} est strictement croissante sur $[0, 1]$, on en déduit que $\forall n \geq 2, u_n < u_{n+1}$.

La suite $(u_n)_{n \geq 2}$ est strictement croissante.

d) Puisque la suite $(u_n)_{n \geq 2}$ est croissante et majorée par 1, la suite $(u_n)_{n \geq 2}$ converge vers un certain réel ℓ . Puisque de plus $\forall n \geq 2, 0 < u_n < 1$, par passage à la limite on obtient $0 \leq \ell \leq 1$.

13. a) Soit $t > 0$.

$$f_n(t) = 0 \Leftrightarrow 3t^n e^{-t^2} = 1 \Leftrightarrow \ln(3t^n e^{-t^2}) = \ln 1 \Leftrightarrow \ln 3 + n \ln t - t^2 = 0 \Leftrightarrow g_n(t) = 0.$$

b) Puisque $\forall n \geq 2, u_n > 0$, d'après a) on a $\forall n \geq 2, \ln 3 + n \ln(u_n) - u_n^2 = 0$. Dans tous les cas, le membre de droite de cette égalité tend vers 0 quand n tend vers $+\infty$. Maintenant, si $\ell \in]0, 1[$, le membre de gauche de l'égalité tend vers $-\infty$ que $\ell = 0$ ou $\ell \in]0, 1[$. Ceci est une contradiction et donc $\ell = 1$.

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = 1.$$

c) Puisque u_n tend vers 1, $w_n = u_n - 1$ tend vers 0. Mais alors

$$0 = g_n(u_n) = \ln 3 + n \ln(1 + w_n) - w_n^2 \underset{n \rightarrow +\infty}{=} \ln 3 + n \ln(1 + w_n) + o(1)$$

et donc $\ln(1 + w_n) \underset{n \rightarrow +\infty}{=} -\frac{\ln 3}{n} + o\left(\frac{1}{n}\right)$. Comme $\ln(1 + w_n) \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} w_n$ et que $-\frac{\ln 3}{n} + o\left(\frac{1}{n}\right) \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} -\frac{\ln 3}{n}$, on en déduit que $w_n \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} -\frac{\ln 3}{n}$.

$$w_n \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} -\frac{\ln 3}{n} \text{ ou encore } u_n \underset{n \rightarrow +\infty}{=} 1 - \frac{\ln 3}{n} + o\left(\frac{1}{n}\right).$$

IV. Etude d'une courbe paramétrée.

14. a) • Variations conjointes de x et y .

La fonction x est dérivable sur $]0, +\infty[$ et pour $t > 0$, $x'(t) = \frac{2}{t} - 2t = \frac{2(1+t)(1-t)}{t}$. De même, la fonction y est dérivable sur $]0, +\infty[$ et pour $t > 0$, $y'(t) = 1 - t^2 = (1-t)(1+t)$. Pour $t > 0$, $x'(t)$ et $y'(t)$ sont du signe de $1-t$ et donc les fonctions x' et y' sont strictement positives sur $]0, 1[$ et strictement négatives sur $]1, +\infty[$. On en déduit que les fonctions x et y sont strictement croissantes sur $]0, 1[$ et strictement décroissantes sur $]1, +\infty[$.

• $\lim_{t \rightarrow 0} x(t) = -\infty$, $\lim_{t \rightarrow 0} y(t) = 0$, $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t) = +\infty$ et $\lim_{t \rightarrow +\infty} y(t) = -\infty$.

b) **Etude quand t tend vers 0.** $\lim_{t \rightarrow 0} x(t) = -\infty$ et $\lim_{t \rightarrow 0} y(t) = 0$. Donc la droite d'équation $y = 0$ est asymptote au support de la courbe M quand t tend vers 0. De plus, $y(t) - 0 = y(t) = \frac{t(\sqrt{3}+t)}{3}(\sqrt{3}-t)$. Par suite, $y(t)$ est du signe de $\sqrt{3}-t$ sur $]0, +\infty[$. On en déduit que $M(t)$ est strictement au-dessus de (Ox) quand t décrit $] -\infty, \sqrt{3}[$ et strictement au-dessous quand t décrit $]\sqrt{3}, +\infty[$. Enfin, $M(t)$ appartient à (Ox) pour $t = \sqrt{3}$ et de plus $M(\sqrt{3})$ a pour coordonnées $(2\ln 3 - 3, 0)$.

c) $x'(1) = y'(1) = 0$ et donc le point $M(1)$ est un point singulier. Effectuons un développement limité simultané des deux fonctions x et y en 1. Pour cela, posons $h = t - 1$ ou encore $t = 1 + h$ de sorte que t tend vers 1 si et seulement si h tend vers 0.

$$\begin{aligned} M(1+h) &= \begin{pmatrix} \ln 3 + 2\ln(1+h) - (1+h)^2 \\ (1+h) - \frac{1}{3}(1+h)^3 \end{pmatrix} \underset{h \rightarrow 0}{=} \begin{pmatrix} -1 + \ln 3 - 2h^2 + o(h^2) \\ \frac{2}{3} - h^2 + o(h^2) \end{pmatrix} \\ &\underset{h \rightarrow 0}{=} \begin{pmatrix} -1 + \ln 3 \\ \frac{2}{3} \end{pmatrix} + h^2 \begin{pmatrix} -2 + o(1) \\ -1 + o(1) \end{pmatrix} = M(1) + h^2 \begin{pmatrix} -2 + o(1) \\ -1 + o(1) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Pour $h \neq 0$ suffisamment petit, le vecteur $-\frac{1}{h^2} \overrightarrow{M(1)M(1+h)}$ dirige la droite $(M(1)M(1+h))$ et tend vers le vecteur de coordonnées $(2, 1)$ quand h tend vers 0. On en déduit que la courbe M admet une tangente (T) au point $M(1)$ dirigée par le vecteur de coordonnées $(2, 1)$. Puisque x change de sens de variation en $t = 1$, le point $M(1)$ est un point de rebroussement. Il reste à étudier localement la position relative de la courbe M par rapport à sa tangente (T) .

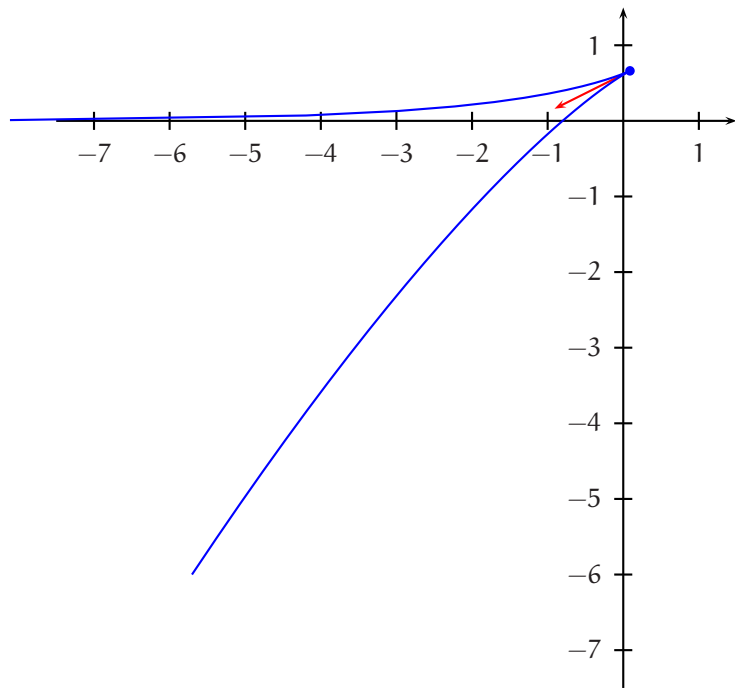
Une équation de (T) est $y = \frac{1}{2}(x + 1 - \ln 3) + \frac{2}{3}$ ou encore $y = \frac{1}{2}x + \frac{7}{6} - \frac{1}{2}\ln 3$. Puis

$$\begin{aligned} y(1+h) - \left(\frac{1}{2}x(1+h) + \frac{7}{6} - \frac{1}{2}\ln 3\right) &= (1+h) - \frac{1}{3}(1+h)^3 - \left(\frac{1}{2}\ln 3 + \ln(1+h) - \frac{1}{2}(1+h)^2 + \frac{7}{6} - \frac{1}{2}\ln 3\right) \\ &\underset{h \rightarrow 0}{=} -\frac{2h^3}{3} + o(h^3). \end{aligned}$$

Ainsi, pour h petit, $y(1+h) - \left(\frac{1}{2}x(1+h) + \frac{7}{6} - \frac{1}{2}\ln 3\right)$ est du signe de h^3 et donc change de signe en 0. On en déduit que le support de la courbe M est de part et d'autre de sa tangente et donc que

le point $M(1)$ est un point de rebroussement de première espèce.

15. Construction du support de la courbe M . Voir page suivante.



Problème 2.

I. Étude d'un polynôme

16. a) Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$. On sait que

$$(x + iy)^2 = -3 + 4i \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - y^2 = -3 \\ x^2 + y^2 = \sqrt{(-3)^2 + 4^2} \\ \operatorname{sgn}(xy) = \operatorname{sgn}(4) \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - y^2 = -3 \\ x^2 + y^2 = 5 \\ xy > 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 = 1 \\ y^2 = 4 \\ xy > 0 \end{cases}$$

$$\Leftrightarrow (x, y) = (1, 2) \text{ ou } (x, y) = (-1, -2).$$

Les racines carrées de $-3 + 4i$ dans \mathbb{C} sont $1 + 2i$ et $-1 - 2i$.

b) Le discriminant du trinôme U est $\Delta = (1 - 2i)^2 - 4(-2i) = -3 + 4i = (1 + 2i)^2$. U admet donc deux racines distinctes dans \mathbb{C} à savoir $z_1 = \frac{-(1 - 2i) + (1 + 2i)}{2} = 2i$ et $z_2 = \frac{-(1 - 2i) - (1 + 2i)}{2} = -1$.

Les racines de U dans \mathbb{C} sont $2i$ et -1 .

17. a) Soit $(x, y) \in \mathbb{R}^2$.

$$U(x + iy) = (x + iy)^2 + (1 - 2i)(x + iy) - 2i = (x^2 - y^2 + x + 2y) + i(2xy - 2x + y - 2).$$

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \operatorname{Re}(U(x + iy)) = x^2 - y^2 + x + 2y \text{ et } \operatorname{Im}(U(x + iy)) = 2xy - 2x + y - 2.$$

b) i)

$$M(x, y) \in \Gamma_1 \Leftrightarrow \operatorname{Re}(U(x + iy)) = 0 \Leftrightarrow x^2 - y^2 + x + 2y = 0 \Leftrightarrow \left(x + \frac{1}{2}\right)^2 - (y - 1)^2 = -\frac{3}{4}$$

$$\Leftrightarrow -\frac{\left(x + \frac{1}{2}\right)^2}{\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2} + \frac{(y - 1)^2}{\left(\frac{\sqrt{3}}{2}\right)^2} = 1.$$

Γ_1 est une hyperbole de centre $\Omega\left(-\frac{1}{2}, 1\right)$. De plus, avec les notations usuelles, $a = b = \frac{\sqrt{3}}{2}$ puis $c = \sqrt{a^2 + b^2} = \sqrt{\frac{3}{2}}$ et enfin $e = \frac{c}{b}$ (car l'axe focal est (Ωy) ou encore $e = \sqrt{2}$).

Γ_1 est une hyperbole de centre $\Omega\left(-\frac{1}{2}, 1\right)$ et d'excentricité $e = \sqrt{2}$.

Tracé de Γ_1 . (Voir page suivante).

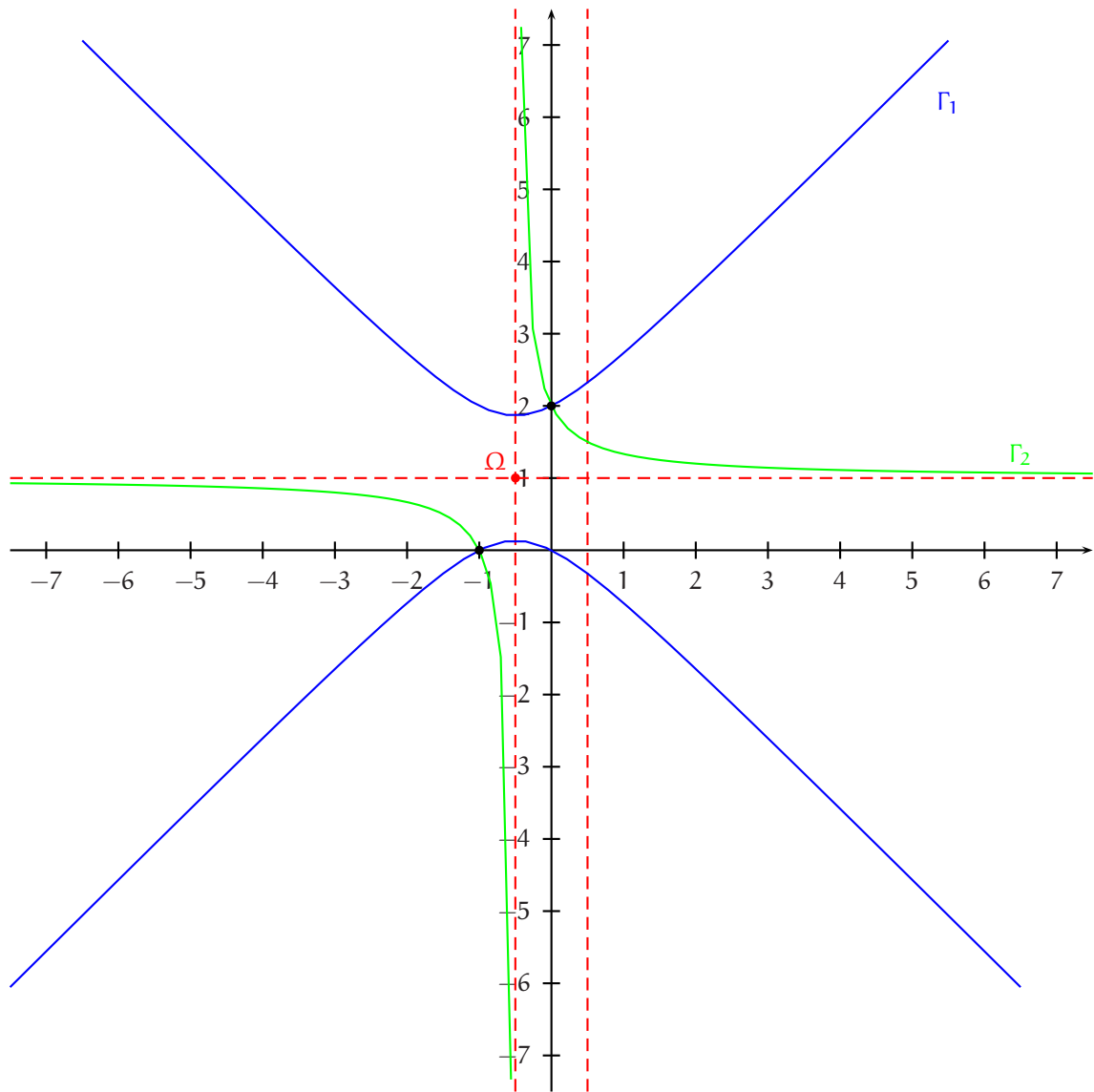
ii)

$$M(x, y) \in \Gamma_2 \Leftrightarrow \operatorname{Im}(U(x + iy)) = 0 \Leftrightarrow 2xy - 2x + y - 2 = 0 \Leftrightarrow y = \frac{2x + 2}{2x + 1} \Leftrightarrow y = 1 + \frac{1}{2x + 1}.$$

Γ_2 est le graphe de la fonction homographique $x \mapsto \frac{2x + 2}{2x + 1}$. Γ_2 est donc une hyperbole. Son centre est le point d'intersection des deux asymptotes c'est-à-dire le point Ω .

Γ_2 est une hyperbole de centre $\Omega\left(-\frac{1}{2}, 1\right)$.

Remarque. $M \in \Gamma_1 \cap \Gamma_2 \Leftrightarrow U(x + iy) = 0 \Leftrightarrow x + iy \in \{-1, 2i\}$.



II. Définition d'une application

18. Soient $(P_1, P_2) \in (\mathbb{C}[X])^2$ et $(\lambda_1, \lambda_2) \in \mathbb{C}^2$. Notons Q_1 et R_1 (resp. Q_2 et R_2) le quotient et le reste de la division euclidienne de $P_1(X^2)$ (resp. $P_2(X^2)$) par T . Par définition

$$(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2)(X^2) = \lambda_1(Q_1 T + R_1) + \lambda_2(Q_2 T + R_2) = (\lambda_1 Q_1 + \lambda_2 Q_2)T + (\lambda_1 R_1 + \lambda_2 R_2),$$

et puisque $\deg(\lambda_1 R_1 + \lambda_2 R_2) \leq \max(\deg(R_1), \deg(R_2)) < \deg(T)$, les polynômes $\lambda_1 Q_1 + \lambda_2 Q_2$ et $\lambda_1 R_1 + \lambda_2 R_2$ sont respectivement le quotient et le reste de la division euclidienne du polynôme $(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2)(X^2)$ par le polynôme T . Mais alors

$$f(\lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2) = (\lambda_1 Q_1 + \lambda_2 Q_2) + X(\lambda_1 R_1 + \lambda_2 R_2) = \lambda_1(Q_1 + XR_1) + \lambda_2(Q_2 + XR_2) = \lambda_1 f(P_1) + \lambda_2 f(P_2).$$

$$f \in \mathcal{L}(\mathbb{C}[X]).$$

19. Soit $P \in \mathbb{C}_n[X]$. Posons $P(X^2) = QT + R$ avec $\deg(R) < \deg(T) = n$. Alors

$$\deg(QT) = \deg(P(X^2) - R) \leq \max(\deg(P(X^2)), \deg(R)) \leq 2n$$

et donc $\deg(Q) = \deg(QT) - n \leq 2n - n = n$. Par suite, $Q \in \mathbb{C}_n[X]$. Mais on a aussi $\deg(XR) = 1 + \deg(R) \leq 1 + n - 1 = n$ et donc $XR \in \mathbb{C}_n[X]$. Finalement, $f(P) = Q + XR$ est dans $\mathbb{C}_n[X]$. f_n est donc bien une application de $\mathbb{C}_n[X]$ dans lui-même et puisque f_n est linéaire, on a montré que

$$f_n \in \mathcal{L}(\mathbb{C}_n[X]).$$

20. a) Pour $k \in \{0, 1, 2\}$, posons $P_k = X^k$ puis notons Q_k et R_k le quotient et le reste de la division euclidienne de $P_k(X^2)$ par $T = X^2$.

- $P_0(X^2) = 1 = 0 \times X^2 + 1$ et donc $Q_0 = 0$ et $R_0 = 1$ puis $f_2(P_0) = 0 + X \times 1 = X = P_1$.
- $P_1(X^2) = X^2 = 1 \times X^2 + 0$ et donc $Q_1 = 1$ et $R_1 = 0$ puis $f_2(P_1) = 1 + X \times 0 = 1 = P_0$.
- $P_2(X^2) = X^4 = X^2 \times X^2 + 0$ et donc $Q_2 = X^2$ et $R_2 = 0$ puis $f_2(P_2) = X^2 + X \times 0 = X^2 = P_2$.

On en déduit que

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

b) $A^2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = I_3$ ou encore $f_2^2 = \text{Id}_E$. Ainsi, f_2 est une involution de $\mathbb{C}_2[X]$ et en particulier un automorphisme de $\mathbb{C}_2[X]$ de réciproque $f_2^{-1} = f_2$. On sait alors que f_2 est une symétrie vectorielle.

f_2 est une symétrie vectorielle.

21. Puisque $(1 + i)^2 = 2i$ et $i^2 = -1$, les racines du polynôme $U(X^2)$ sont $1 + i$, $-1 - i$, i et $-i$. Par suite, $U(X^2) = (X + 1 + i)(X - i)(X - 1 - i)(X + i) = T(-X)T(X) + 0$. On en déduit que $f(P) = T(-X) + X \times 0 = T(-X)$.

$$f(U) = T(-X) = (X + 1 + i)(X - i).$$

III Etude d'un cas particulier

22. Pour $k \in \llbracket 0, 3 \rrbracket$, posons $P_k = X^k$ puis notons Q_k et R_k le quotient et le reste de la division euclidienne de $P_k(X^2)$ par $T = X^3 + X^2 + a$.

- $P_0(X^2) = 1 = 0 \times (X^3 + X^2 + a) + 1$ et donc $Q_0 = 0$ et $R_0 = 1$ puis $f_3(P_0) = 0 + X \times 1 = X = P_1$.
- $P_1(X^2) = X^2 = 0 \times (X^3 + X^2 + a) + X^2$ et donc $Q_1 = 0$ et $R_1 = X^2$ puis $f_3(P_1) = 0 + X \times X^2 = X^3 = P_3$.
- $P_2(X^2) = X^4 = (X - 1)(X^3 + X^2 + a) + X^2 - aX + a$ et donc $Q_2 = X - 1$ et $R_2 = X^2 - aX + a$ puis

$$f_3(P_2) = X - 1 + X(X^2 - aX + a) = X^3 - aX^2 + (a + 1)X - 1 = -P_0 + (a + 1)P_1 - aP_2 + P_3.$$

- $P_3(X^2) = X^6 = (X^3 - X^2 + X - a - 1)(X^3 + X^2 + 0X + a) + (2a + 1)X^2 - aX + a^2 + a$ et donc $Q_3 = X^3 - X^2 + X - a - 1$ et $R_3 = (2a + 1)X^2 - aX + a^2 + a$ puis

$$\begin{aligned} f_3(P_3) &= X^3 - X^2 + X - a - 1 + X((2a + 1)X^2 - aX + a^2 + a) = (2a + 2)X^3 - (a + 1)X^2 + (a^2 + a + 1)X - a - 1 \\ &= -(a + 1)P_0 + (1 + a + a^2)P_1 - (a + 1)P_2 + (2a + 2)P_3. \end{aligned}$$

On en déduit que

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & -a - 1 \\ 1 & 0 & a + 1 & 1 + a + a^2 \\ 0 & 0 & -a & -a - 1 \\ 0 & 1 & 1 & 2a + 2 \end{pmatrix}.$$

23. En développant successivement deux fois suivant la première colonne, on obtient

$$\det(f_3) = \det(B) = (-1) \times 1 \times \begin{vmatrix} -1 & -a - 1 \\ -a & -a - 1 \end{vmatrix} = -(a + 1 - a^2 - a) = a^2 - 1.$$

$$\forall a \in \mathbb{C}, \det(f_3) = a^2 - 1.$$

24. Immédiatement

$$f_3 \notin \mathcal{GL}(\mathbb{C}_3[X]) \Leftrightarrow a \in \{-1, 1\}.$$

25. a) Soit $(x, y, z, t) \in \mathbb{C}^4$.

$$B \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = 0 \Leftrightarrow \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{pmatrix} -z \\ x+t \\ z \\ y+z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$\Leftrightarrow y = z = 0$ et $t = -x$.

Donc $\text{Ker}(f_3) = \{xP_0 - xP_3, x \in \mathbb{C}\} = \{\lambda(X^3 - 1), \lambda \in \mathbb{C}\} = \text{Vect}(X^3 - 1)$.

$$\text{Ker}(f_3) = \{\lambda(X^3 - 1), \lambda \in \mathbb{C}\} = \text{Vect}(X^3 - 1).$$

b) D'après le théorème du rang, $\dim(\text{Im}(f_3)) = \dim(\mathbb{C}_3[X]) - \dim(\text{Ker}(f_3)) = 4 - 1 = 3$. De plus, la matrice B fournit $\text{Im}(f_3) = \text{Vect}(P_1, P_3, -P_0 + P_2 + P_3, P_1) = \text{Vect}(P_1, P_3, -P_0 + P_2 + P_3)$. Puisque la famille $(P_1, P_3, -P_0 + P_2 + P_3)$ est une famille génératrice de $\text{Im}(f_3)$ de cardinal 3, c'est une base de $\text{Im}(f_3)$.

$$\text{Une base de } \text{Im}(f_3) \text{ est } (X, X^3, X^3 + X^2 - 1).$$

c) Dans $\text{Ker}(f_3) + \text{Im}(f_3)$, on trouve $X, X^3, (X^3 + X^2 - 1) - (X^3 - 1) = X^2$ et $X^3 - (X^3 - 1) = 1$. Donc le sous-espace $\text{Ker}(f_3) + \text{Im}(f_3)$ contient la base canonique de $\mathbb{C}_3[X]$. On en déduit que $\text{Ker}(f_3) + \text{Im}(f_3) = \mathbb{C}_3[X]$. D'autre part, d'après le théorème du rang, $\dim(\text{Ker}(f_3)) + \dim(\text{Im}(f_3)) = \dim(\mathbb{C}_3[X])$.

En résumé, on a $\text{Ker}(f_3) + \text{Im}(f_3) = \mathbb{C}_3[X]$ et $\dim(\text{Ker}(f_3)) + \dim(\text{Im}(f_3)) = \dim(\mathbb{C}_3[X]) < +\infty$ et on sait que

$$\mathbb{C}_3[X] = \text{Ker}(f_3) \oplus \text{Im}(f_3).$$

IV Etude du noyau

26. Soit P un polynôme non nul de degré $p < \frac{n}{2}$. Alors le polynôme $P(X^2)$ est de degré $2p < n$ et donc le quotient et le reste de la division euclidienne de $P(X^2)$ par T sont respectivement $Q = 0$ et $R = P(X^2)$. On en déduit que $f(P) = Q + XR = XP(X^2) \neq 0$.

$$\text{Si } P \neq 0 \text{ et } 2\deg(P) < n, f(P) \neq 0.$$

27. Soit $P \in \mathbb{C}[X]$. La division euclidienne de $P(X^2)$ par T s'écrit $P(X^2) = QT + R$ avec $\deg(R) < n$. Dans ce cas, $f(P) = Q + XR$

- Si $f(P) = 0$, alors $Q = -XR$ et donc $P(X^2) = -XR(X)T(X) + R(X) = R(X)(1 - XT(X))$. Par suite, il existe un polynôme $R \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $P(X^2) = R(X)(1 - XT(X))$.
- Réciproquement, supposons qu'il existe un polynôme $R \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $P(X^2) = R(X)(1 - XT(X))$ et calculons $f(P)$. On a $P(X^2) = -XRT(X) + R(X)$ avec $\deg(R) < \deg(T)$. Par suite, $-XR$ et R sont respectivement le quotient et le reste de la division euclidienne de $P(X^2)$ par T et on en déduit que $f(P) = -XR + XR = 0$.

$$\forall P \in \mathbb{C}([X]), f(P) = 0 \Leftrightarrow \exists R \in \mathbb{C}_{n-1}[X] / P(X^2) = R(X)(1 - XT(X)).$$

28. Soit $P \in \mathbb{C}[X]$. Si $P \in \text{Ker}(f)$, alors il existe $R \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $P(X^2) = R(1 - XT)$. Mais alors

$$2\deg(P) = \deg(R) + \deg(1 - XT) = \deg(R) + n + 1 \leq n - 1 + n + 1 = 2n,$$

et donc $\deg(P) \leq n$.

$$\text{Ker}(f) \subset \mathbb{C}_n[X].$$

29. Si $P = 0$, le résultat est immédiat.

Soit P un élément non nul du noyau de f. Alors d'après la question précédente $\deg(P) \leq n$ de plus, d'après la question 27., il existe $R \in \mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $P(X^2) = R(1 - XT)$. Plus précisément, $2\deg(P) = \deg(R) + n + 1$ et donc $\deg(R) = 2\deg(P) - (n + 1)$. Soit $k \in \llbracket 0, n - \deg(P) \rrbracket$ alors $X^k P \in \mathbb{C}_n[X]$. Soit $p_k = X^k P$ et $R_k = X^{2k} R$. D'après ce qui précède,

$$P_k(X^2) = X^{2k} P(X^2) = X^{2k} R(1 - XT) = R_k(1 - XT).$$

De plus, $\deg(R_k) = 2k + \deg(R) = 2(k + \deg(P)) - (n + 1) \leq 2n - (n + 1) = n - 1$. Par suite, R_k est un élément de $\mathbb{C}_{n-1}[X]$ tel que $P_k = R_k(1 - XT)$ et d'après la question 27, le polynôme P_k est dans le noyau de f .

30. a) Par hypothèse le noyau de f n'est pas réduit au polynôme nul et donc I est une partie non vide de \mathbb{N} et admet donc un plus petit élément que l'on note d .

b) Le polynôme $P_1 - \frac{\text{dom}(P_1)}{\text{dom}(P_0)}P_0$ est encore un élément de $\text{Ker}(f)$ car $\text{Ker}(f)$ est un espace vectoriel, de degré inférieur ou égal à d . De plus le coefficient de X^d dans $P_1 - \frac{\text{dom}(P_1)}{\text{dom}(P_0)}P_0$ vaut $\text{dom}(P_1) - \frac{\text{dom}(P_1)}{\text{dom}(P_0)}\text{dom}(P_0) = 0$. Par suite, $P_1 - \frac{\text{dom}(P_1)}{\text{dom}(P_0)}P_0$ est un élément de $\text{Ker}(f)$ de degré au plus $d - 1$. Ce polynôme est donc le polynôme nul par définition de d .

$$P_1 = \frac{\text{dom}(P_1)}{\text{dom}(P_0)}P_0.$$

c) • Puisque $P_0 \in \text{Ker}(f)$, d'après la question 29, pour tout $k \in \llbracket 0, n - d \rrbracket$, $X^k P_0 \in \text{Ker}(f)$. Puisque $\text{Ker}(f)$ est un espace vectoriel, $\text{Ker}(f)$ contient encore les combinaisons linéaires des $X^k P_0$, $0 \leq k \leq n - d$, c'est-à-dire les SP_0 , $S \in \mathbb{C}_{n-d}[X]$.

• Réciproquement, soit $P \in \text{Ker}(f)$. La division euclidienne de P par le polynôme non nul P_0 s'écrit $P = SP_0 + R$ avec $\deg(R) < d$. Mais alors, $P - SP_0 = R \in \text{Ker}(f)$ et puisque $\deg(R) < d$, $P - SP_0 = 0$ ou encore $P = SP_0$.

Finalement

$$\text{Ker}(f) = \{SP_0, S \in \mathbb{C}_{n-d}[X]\}.$$

31. D'après les questions 28 et 25.b), $\text{Ker}(f) = \text{Ker}(f_3) = \text{Vect}(X^3 - 1)$.

V Etude d'un produit scalaire

32. On sait déjà que g est linéaire et que $g(\mathbb{C}_2[X]) \subset \mathbb{C}_2[X]$ d'après la question 19. De plus, l'image par g d'un polynôme à coefficients réels est un polynôme à coefficients réels et donc $g(\mathbb{R}_2[X]) \subset \mathbb{R}_2[X]$

$$g \in \mathcal{L}(\mathbb{R}_2[X]).$$

D'après les calculs de la question 20, $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

33. $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est une application de $(\mathbb{R}_2[X])^2$ dans \mathbb{R} , bilinéaire par bilinéarité de la multiplication et linéarité de la dérivation, symétrique.

Soit $P \in \mathbb{R}_2[X]$. $\langle P, P \rangle = (P(1))^2 + (P'(1))^2 + (P''(1))^2 \geq 0$ et donc $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est positive. Enfin, si $\langle P, P \rangle = 0$, alors $P(1) = P'(1) = P''(1) = 0$. La formule de TAYLOR permet alors d'écrire

$$P = P(1) + P'(1)(X - 1) + \frac{P''(1)}{2}(X - 1)^2 = 0,$$

et donc $P = 0$. Ainsi, $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est définie positive.

En résumé, $\langle \cdot, \cdot \rangle$ est une forme bilinéaire, symétrique, définie positive sur $\mathbb{R}_2[X]$ et donc

$$\langle \cdot, \cdot \rangle \text{ est un produit scalaire sur } \mathbb{R}_2[X].$$

34. On a vu que $A^2 = I_3$ et puisque ${}^tA = A$, $A \times {}^tA = A^2 = I_3$. Donc $A \in O_3(\mathbb{R})$.

35. $\langle 1, 1 \rangle = 1$ puis $g(1) = X$ et donc $\langle g(1), g(1) \rangle = 1 \times 1 + 1 \times 1 = 2 \neq \langle 1, 1 \rangle$. Donc g n'est pas une isométrie vectorielle pour le produit scalaire $\langle \cdot, \cdot \rangle$.