

# CONCOURS COMMUN 2002

## DES ECOLES DES MINES D'ALBI, ALES, DOUAI, NANTES

### Epreuve de Mathématiques (toutes filières)

---

#### Problème d'analyse

**1. 1.1**  $f$  est continue sur  $\mathbb{R}^*$  en tant que quotient de fonctions continues sur  $\mathbb{R}^*$  dont le dénominateur ne s'annule pas sur  $\mathbb{R}^*$ . D'autre part, il est connu que  $\lim_{t \rightarrow 0} \frac{\text{Arctan } t}{t} = 1$  et donc,

$$\lim_{\substack{t \rightarrow 0 \\ t \neq 0}} f(t) = 1 = f(0).$$

Ainsi,  $f$  est continue en 0 et finalement sur  $\mathbb{R}$ .

Pour  $t \in \mathbb{R}^*$ ,  $f(-t) = \frac{\text{Arctan}(-t)}{-t} = \frac{-\text{Arctan } t}{-t} = \frac{\text{Arctan } t}{t} = f(t)$ , ce qui montre que  $f$  est paire.

**f est continue sur  $\mathbb{R}$  et paire.**

**1.2** Quand  $t$  tend vers 0;

$$f(t) = \frac{t + o(t^2)}{t} = 1 + o(t).$$

$f$  est continue en 0 et admet en 0 un développement limité d'ordre 1. On en déduit que

**f est dérivable en 0 avec  $f'(0) = 0$ .**

**1.3**  $f$  est dérivable sur  $\mathbb{R}^*$  en tant que quotient de fonctions dérivables sur  $\mathbb{R}^*$  dont le dénominateur ne s'annule pas sur  $\mathbb{R}^*$ . De plus, pour  $t \neq 0$ ,

$$f'(t) = \frac{\frac{t}{1+t^2} - \text{Arctan } t}{t^2} = \frac{1}{t(1+t^2)} - \frac{\text{Arctan}(t)}{t^2}.$$

**1.4** Soit  $t \in \mathbb{R}^*$ . Les deux fonctions  $w \mapsto w$  et  $w \mapsto \frac{-1}{2(1+w^2)}$  sont de classe  $C^1$  sur  $[0, t]$  si  $t > 0$  et  $[t, 0]$  si  $t < 0$ . On peut donc effectuer une intégration par parties qui fournit :

$$\int_0^t \frac{w^2}{(1+w^2)^2} dw = \int_0^t w \frac{w}{(1+w^2)^2} dw = \left[ w \frac{-1}{2(1+w^2)} \right]_0^t + \int_0^t \frac{1}{2(1+w^2)} dw = \frac{1}{2} \left( -\frac{t}{1+t^2} + \text{Arctan } t \right) = -\frac{1}{2} t^2 f'(t).$$

**$\forall t \in \mathbb{R}^*, \int_0^t \frac{w^2}{(1+w^2)^2} dw = -\frac{1}{2} t^2 f'(t).$**

Donc, si  $t \neq 0$ ,  $f'(t) = \frac{-2}{t^2} \int_0^t \frac{w^2}{(1+w^2)^2} dw$ .

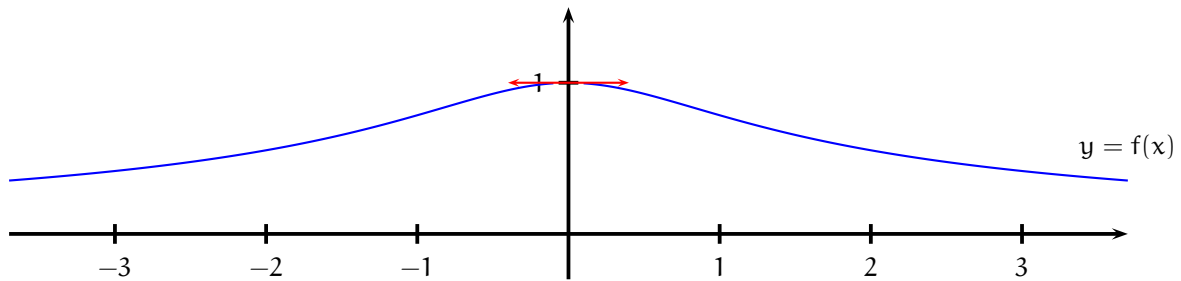
• Si  $t > 0$ , la fonction  $w \mapsto \frac{w^2}{(1+w^2)^2} dw$  est continue sur  $[0, t]$ , positive et non nulle sur  $[0, t]$ . On en déduit que  $\int_0^t \frac{w^2}{(1+w^2)^2} dw > 0$  et donc que  $f'(t) < 0$ .

• Si  $t < 0$ , la fonction  $w \mapsto \frac{w^2}{(1+w^2)^2} dw$  est continue sur  $[t, 0]$ , positive et non nulle sur  $[t, 0]$ . On en déduit que  $\int_t^0 \frac{w^2}{(1+w^2)^2} dw > 0$  ou encore que  $\int_0^t \frac{w^2}{(1+w^2)^2} dw < 0$  et donc que  $f'(t) > 0$ .

Ainsi,  $f'$  est strictement positive sur  $] -\infty, 0[$ , strictement négative sur  $]0, +\infty[$  (et s'annule en 0). Donc

$f$  est donc strictement croissante sur  $] -\infty, 0]$  et strictement décroissante sur  $[0, +\infty[$ .

1.5 Quand  $t$  tend vers  $+\infty$ ,  $f(t) \sim \frac{\pi}{2t}$  et donc  $\lim_{t \rightarrow +\infty} f(t) = 0$ .



2. 2.1  $f$  est continue sur  $\mathbb{R}$ . Donc la fonction  $x \mapsto \int_0^x f(t) dt$  est définie et dérivable sur  $\mathbb{R}$  et en particulier, continue sur  $\mathbb{R}$ . On en déduit que  $\phi$  est continue sur  $\mathbb{R}^*$  en tant que quotient de fonctions continues sur  $\mathbb{R}^*$  dont le dénominateur ne s'annule pas sur  $\mathbb{R}^*$ .

Pour  $x \in \mathbb{R}$ , posons  $F(x) = \int_0^x f(t) dt$ .  $F$  est la primitive de la fonction  $f$  sur  $\mathbb{R}$  qui s'annule en 0 ( $F$  est en particulier dérivable sur  $\mathbb{R}$  et  $F' = f$ ). Pour  $x \neq 0$ , on a

$$\phi(x) = \frac{F(x)}{x} = \frac{F(x) - F(0)}{x - 0}.$$

Quand  $x$  tend vers 0, cette dernière expression tend vers

$$F'(0) = f(0) = 1 = \Phi(0).$$

Ainsi,  $\phi$  est donc continue en 0 et donc sur  $\mathbb{R}$ .

Soit  $x \in \mathbb{R}^*$ . En posant  $u = -t$ , on obtient ( $f$  étant paire)

$$\phi(-x) = \frac{1}{-x} \int_0^{-x} f(t) dt = -\frac{1}{x} \int_0^x f(-u) \cdot -du = \frac{1}{x} \int_0^x f(u) du = \phi(x).$$

$\phi$  est donc paire.

$\phi$  est continue sur  $\mathbb{R}$  et paire.

2.2 • Le résultat est clair pour  $x = 0$  ( $f(0) = \phi(0) = 1$ ).

• Soit  $x > 0$ . D'après la question 1.4,  $f$  est décroissante sur  $[0, x]$ . Par suite, pour tout réel  $t \in [0, x]$ ,  $f(x) \leq f(t) \leq f(0) = 1$ . Par croissance de l'intégrale, on a alors

$$f(x) = \frac{1}{x} \int_0^x f(x) dt \leq \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt = \phi(x) \leq \frac{1}{x} \int_0^x dt = 1.$$

Ainsi, si  $x > 0$ ,  $f(x) \leq \Phi(x) \leq 1$ .

• Si  $x < 0$ , alors  $-x > 0$  et donc  $f(-x) \leq \Phi(-x) \leq 1$ . Mais  $f$  et  $\Phi$  sont paires, et donc de nouveau,  $f(x) \leq \Phi(x) \leq 1$ .

Finalement,

$\forall x \in \mathbb{R}, f(x) \leq \Phi(x) \leq 1$ .

**2.3**  $\phi$  est dérivable sur  $\mathbb{R}^*$  en tant que quotient de fonctions dérivables sur  $\mathbb{R}^*$  dont le dénominateur ne s'annule pas sur  $\mathbb{R}^*$  et pour  $x$  réel non nul on a,

$$\phi'(x) = \frac{1}{x}f(x) - \frac{1}{x^2} \int_0^x f(t) dt = \frac{1}{x} \left( f(x) - \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt \right) = \frac{1}{x}(f(x) - \Phi(x)).$$

D'après la question 1.2.,  $f$  admet un développement limité d'ordre 1 en 0 à savoir

$$f(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} 1 + o(x).$$

$F$  admet donc en 0 un développement limité d'ordre 2 obtenu par intégration, à savoir

$$F(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} F(0) + x + o(x^2) = x + o(x^2).$$

Finalement,

$$\phi(x) = \frac{1}{x}F(x) \underset{x \rightarrow 0}{=} 1 + o(x).$$

Ainsi, en tenant compte de  $\phi(0) = 1$ ,  $\phi$  admet un développement limité d'ordre 1 en 0. On en déduit que

$$\boxed{\phi \text{ est dérivable en } 0 \text{ et } \phi'(0) = 0.}$$

D'après la question 2.2, pour  $x > 0$ , on a  $f(x) \leq \phi(x)$ . Par suite,  $\phi'(x) = \frac{1}{x}(f(x) - \phi(x)) \leq 0$ .  $\phi'$  est négative sur  $]0, +\infty[$  et par parité,  $\phi'$  est positive sur  $] -\infty, 0[$ . Donc

$$\boxed{\phi \text{ est donc décroissante sur } ]0, +\infty[ \text{ et croissante sur } ] -\infty, 0[.}$$

**2.4** Soit  $x > 1$ .

$$0 \leq \int_1^x \frac{\text{Arctan } t}{t} dt \leq \int_1^x \frac{\pi/2}{t} dt = \frac{\pi \ln x}{2}.$$

Par suite, pour  $x > 1$ ,

$$0 \leq \frac{1}{x} \int_1^x f(t) dt \leq \frac{\pi \ln x}{2x}.$$

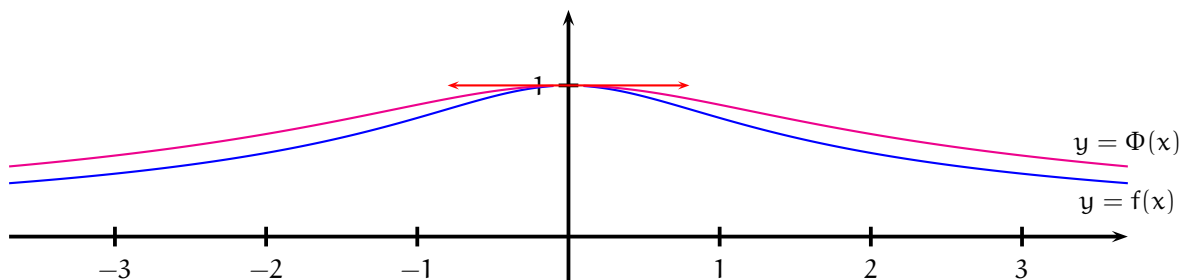
D'après un théorème de croissances comparées,  $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{\pi \ln x}{2x} = 0$ , et donc, d'après le théorème des gendarmes,

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} \int_1^x f(t) dt = 0.$$

D'autre part,  $\lim_{x \rightarrow +\infty} \frac{1}{x} \int_0^1 f(t) dt = 0$  et finalement,  $\frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt = \frac{1}{x} \int_0^1 f(t) dt + \frac{1}{x} \int_1^x f(t) dt$  tend vers 0 quand  $x$  tend vers  $+\infty$ . Finalement,

$$\boxed{\lim_{x \rightarrow +\infty} \Phi(x) = 0.}$$

**2.5**



**3. 3.1** Soit  $t \geq 0$ . De l'inégalité  $(t-1)^2 \geq 0$ , on déduit  $2t \leq 1+t^2$  et donc, puisque  $1+t^2 > 0$ ,  $\frac{t}{1+t^2} \leq \frac{1}{2}$ . Finalement,

$$\forall t \geq 0, 0 \leq \frac{t}{1+t^2} \leq \frac{1}{2}.$$

**3.2** Soit  $x > 0$ .

$$\frac{1}{x^2} \int_0^x \frac{t^2}{1+t^2} dt = \frac{1}{x^2} \int_0^x \frac{1+t^2-1}{1+t^2} dt = \frac{1}{x^2} \int_0^x \left(1 - \frac{1}{1+t^2}\right) dt = \frac{1}{x^2} (x - \text{Arctan } x) = \frac{x - \text{Arctan } x}{x^2} = \frac{1 - f(x)}{x}.$$

Mais alors, d'après les questions 2.2 et 2.3,

$$|\phi'(x)| = \frac{1}{x} |f(x) - \phi(x)| = \frac{1}{x} (\phi(x) - f(x)) \leq \frac{1}{x} (1 - f(x)) = \frac{1}{x^2} \int_0^x \frac{t^2}{1+t^2} dt.$$

Avec la question 3.1, on en déduit que

$$|\phi'(x)| \leq \frac{1}{x^2} \int_0^x \frac{1}{2} t dt = \frac{1}{x^2} \frac{x^2}{4} = \frac{1}{4}.$$

Ainsi,  $\forall x > 0, |\phi'(x)| \leq \frac{1}{4}$ .

Maintenant,  $\phi$  est paire et donc  $\phi'$  est impaire, et l'inégalité proposée reste vraie pour  $x < 0$  par parité. Enfin, pour  $x = 0$ , d'après la question 2.3,  $|\phi'(0)| = 0 \leq \frac{1}{4}$ .

Finalement,

$$\forall x \in \mathbb{R}, |\phi'(x)| \leq \frac{1}{4}.$$

**3.3** Pour  $x$  réel, posons  $\psi(x) = x - \phi(x)$ . D'après 2.3,  $\phi$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$  et donc  $\psi$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$ . Pour  $x$  réel, d'après la question 3.2, on a

$$\psi'(x) = 1 - \phi'(x) \geq 1 - \frac{1}{4} = \frac{3}{4} > 0.$$

$\psi$  est donc continue et strictement croissante sur  $\mathbb{R}$ . On en déduit que  $\psi$  réalise une bijection de  $\mathbb{R}$  sur  $\psi(\mathbb{R}) = ]\lim_{x \rightarrow -\infty} \psi(x), \lim_{x \rightarrow +\infty} \psi(x)[$ . Maintenant, d'après la question 2.4,  $\lim_{x \rightarrow \pm\infty} \phi(x) = 0$  et donc,  $\lim_{x \rightarrow -\infty} \psi(x) = -\infty$  et  $\lim_{x \rightarrow +\infty} \psi(x) = +\infty$ .

$\psi$  réalise une bijection de  $\mathbb{R}$  sur  $\mathbb{R}$ .

En particulier, l'élément 0 de  $\mathbb{R} = \psi(\mathbb{R})$  a un et un seul antécédent par  $\psi$  dans  $\mathbb{R}$ , ou encore l'équation  $\phi(x) = x$  a une et une seule solution dans  $\mathbb{R}$ , notée  $\alpha$ .

$\psi(0) = 0 - \phi(0) = -1 < 0 = \psi(\alpha)$  et puisque  $\psi$  est strictement croissante sur  $\mathbb{R}$ ,  $\alpha > 0$ . D'autre part, puisque  $f$  est décroissante sur  $[0, 1]$  d'après la question 1.4,  $\psi(1) = 1 - \int_0^1 f(t) dt \geq 1 - \int_0^1 f(0) dt = 1 - 1 = 0 = \psi(\alpha)$ . Par suite,  $\alpha \leq 1$ . Finalement,

$$\alpha \in ]0, 1].$$

**3.4**  $\phi$  est définie sur  $\mathbb{R}$  et donc, par récurrence, pour tout choix de  $u_0$ ,  $u_n$  existe pour tout entier naturel  $n$ .

Soit  $n \in \mathbb{N}$ . D'après la question 3.2 et l'inégalité des accroissements finis, pour tous réels  $a$  et  $b$ , on a

$$|\phi(b) - \phi(a)| \leq \frac{1}{4} |b - a|.$$

Par suite,

$$|u_{n+1} - \alpha| = |\phi(u_n) - \phi(\alpha)| \leq \frac{1}{4} |u_n - \alpha|.$$

Mais alors, par récurrence, on a immédiatement  $\forall n \in \mathbb{N}, |u_n - \alpha| \leq \frac{1}{4^n} |u_0 - \alpha|$ .

$$\forall n \in \mathbb{N}, |u_n - \alpha| \leq \frac{1}{4^n} |u_0 - \alpha|.$$

Comme  $\frac{1}{4^n}$  tend vers 0 quand  $n$  tend vers  $+\infty$ , on en déduit que la suite  $(u_n)$  converge et que

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} u_n = \alpha.$$

4. On note (E) l'équation proposée et  $(E_H)$  l'équation homogène associée.

4.1 Soit  $I$  l'un des deux intervalles  $] -\infty, 0[$  ou  $]0, +\infty[$ . Les fonctions  $x \mapsto \frac{1}{x}$  et  $x \mapsto \frac{\text{Arctan } x}{x}$  sont continues sur  $I$ . On sait alors que les solutions de (E) sont de la forme  $\lambda f_0 + f_1$  où  $f_0$  est une solution particulière non nulle de  $(E_H)$  et  $f_1$  est une solution particulière de (E).

Soit  $g$  une fonction dérivable sur  $I$ .

$$\begin{aligned} g \text{ solution de (E) sur } I &\Leftrightarrow \forall x \in I, xg'(x) + g(x) = \frac{\text{Arctan } x}{x} \Leftrightarrow \forall x \in I, (xg)'(x) = f(x) \\ &\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R} / \forall x \in I, xg(x) = \int_0^x f(t) dt + \lambda \\ &\Leftrightarrow \exists \lambda \in \mathbb{R} / \forall x \in I, g(x) = \frac{\lambda}{x} + \frac{1}{x} \int_0^x f(t) dt = \frac{\lambda}{x} + \phi(x). \end{aligned}$$

Les solutions de (E) sur  $I$  sont les fonctions de la forme  $x \mapsto \frac{\lambda}{x} + \phi(x)$ ,  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

4.2 Soit  $g$  une éventuelle solution de (E) sur  $\mathbb{R}$ . La restriction de  $g$  à  $]0, +\infty[$  (resp.  $] -\infty, 0[$ ) est solution de (E) sur cet intervalle et donc de la forme précédente. Par suite, il existe une constante  $\lambda_1$  (resp.  $\lambda_2$ ) telle que  $\forall x > 0$ , (resp.  $\forall x < 0$ ),  $g(x) = \frac{\lambda_1}{x} + \phi(x)$  (resp.  $\frac{\lambda_2}{x} + \phi(x)$ ).

$g$  devant être solution sur  $\mathbb{R}$ ,  $g$  doit en particulier avoir une limite réelle en 0. Or, d'après la question 2.1,  $\phi$  a une limite réelle en 0 et d'autre part,  $\frac{\lambda}{x}$  a une limite réelle en 0 si et seulement si  $\lambda = 0$ . Il est donc nécessaire que  $\lambda_1 = \lambda_2 = 0$  et donc que  $\forall x \neq 0$ ,  $g(x) = \phi(x)$ .

$g$  doit encore être continue en 0 ce qui impose  $g(0) = \lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \neq 0}} g(x) = \lim_{\substack{x \rightarrow 0 \\ x \neq 0}} \phi(x) = \phi(0)$  (puisque  $\phi$  est elle-même continue en 0). Finalement, (E) admet au plus une solution sur  $\mathbb{R}$ , à savoir la fonction  $\phi$ .

Réciproquement, d'après la question 2.3,  $\phi$  est dérivable sur  $\mathbb{R}$  et pour  $x$  réel,

$$x^2 \phi'(x) + x \phi(x) = x(f(x) - \phi(x)) + x \phi(x) = x f(x) = \text{Arctan } x,$$

ce qui montre que  $\phi$  est effectivement solution de (E) sur  $\mathbb{R}$ .

(E) admet une et une seule solution sur  $\mathbb{R}$ , à savoir la fonction  $\phi$ .

## Problème d'analyse

**1. 1.1** La matrice dans la base  $\mathcal{B}$  de l'endomorphisme  $\frac{4}{3}\psi$  est  $\frac{4}{3}A$  ou encore

$$\frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix}.$$

Notons  $C_1$ ,  $C_2$  et  $C_3$  les trois colonnes de cette matrice. Ces colonnes vérifient

$$\|C_1\| = \|C_2\| = \frac{1}{9}\sqrt{1+4+4} = 1 \text{ et } C_1 \cdot C_2 = \frac{1}{9}(-2-2+4) = 0.$$

Enfin,

$$C_1 \wedge C_2 = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} \wedge \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{9} \begin{pmatrix} 6 \\ 6 \\ -3 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix} = C_3.$$

Donc  $\frac{4}{3}A$  est une matrice orthogonale positive. Puisque la base  $\mathcal{B}$  est orthonormée, on en déduit que  $\frac{4}{3}\psi$  est un automorphisme orthogonal positif et donc une rotation (distincte de l'identité).

Déterminons l'axe  $\mathcal{D}$  de  $\frac{4}{3}\psi$ .

Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .

$$\begin{aligned} xe_1 + ye_2 + ze_3 \in \mathcal{D} &\Leftrightarrow \frac{1}{3} \begin{pmatrix} -1 & 2 & 2 \\ 2 & -1 & 2 \\ 2 & 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \\ &\Leftrightarrow \begin{cases} \frac{1}{3}(-x + 2y + 2z) = x \\ \frac{1}{3}(2x - y + 2z) = y \\ \frac{1}{3}(2x + 2y - z) = z \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -2x + y + z = 0 \\ x - 2y + z = 0 \\ x + y - 2z = 0 \end{cases} \\ &\begin{cases} z = 2x - y \\ x - 2y + (2x - y) = 0 \\ x + y - 2(2x - y) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = x \\ z = x \end{cases} &\Leftrightarrow x = y = z. \end{aligned}$$

$\frac{4}{3}\psi$  est une rotation d'axe la droite vectorielle d'équation  $x = y = z$ .  $\mathcal{D}$  est la droite vectorielle engendrée par le vecteur  $u = e_1 + e_2 + e_3$ .  $\mathcal{D}$  est dorénavant orientée par  $u$ .

Déterminons l'angle  $\theta$  de la rotation  $\frac{4}{3}\psi$ . On sait que

$$2 \cos \theta + 1 = \text{Tr}\left(\frac{4}{3}\psi\right) = \frac{1}{3}(-1 - 1 - 1) = -1,$$

et donc que  $\cos \theta = -1$  ou encore  $\theta = \pi (2\pi)$ .

$$\frac{4}{3}\psi \text{ est le demi-tour d'axe la droite } \mathcal{D} = \text{Vect}(e_1 + e_2 + e_3).$$

**1.2** Si on note  $r$  le demi-tour  $\frac{4}{3}\psi$ , on a  $\psi = \frac{3}{4}r$ . Donc

$$\psi \text{ est la composée commutative de l'homothétie de rapport } \frac{3}{4} \text{ et du demi-tour d'axe } \mathcal{D} = \text{Vect}(e_1 + e_2 + e_3).$$

**2. 2.1** Puisque  $\frac{4}{3}\psi$  est un automorphisme orthogonal,  $\frac{4}{3}\psi$  est en particulier dans  $GL(E)$  et il en est de même de  $\psi$ . D'autre part, Pour  $x$  dans  $E$ ,

$$\|\psi(x)\| = \frac{3}{4}\|r(x)\| = \frac{3}{4}\|x\| \leq \frac{3}{4}\|x\|,$$

ce qui montre que  $\psi$  est dans  $\mathcal{S}$ . Finalement,

$$\psi \in \mathcal{S} \cap \text{GL}(E).$$

**2.2** Pour tout réel  $k \in [0, 1[$ ,  $\|\text{Id}(e_1)\| = \|e_1\| = 1 > k = k\|e_1\|$ . Donc,  $\forall k \in [0, 1[$ ,  $\exists x \in E / \|\text{Id}(x)\| > k\|x\|$  ce qui montre que

$$\text{Id} \notin \mathcal{S}.$$

**2.3** Soient  $\varphi$  et  $\varphi'$  deux éléments de  $\mathcal{S}$ . Il existe deux réels  $k$  et  $k'$  éléments de  $[0, 1[$  tels que, pour tout  $x$  de  $E$ ,  $\|\varphi(x)\| \leq k\|x\|$  et  $\|\varphi'(x)\| \leq k'\|x\|$ . Mais alors, pour tout élément  $x$  de  $E$ ,

$$\|\varphi \circ \varphi'(x)\| = \|\varphi(\varphi'(x))\| \leq k\|\varphi'(x)\| \leq kk'\|x\|.$$

Puisque le réel  $kk'$  est encore dans  $[0, 1[$ , on a montré que  $\varphi \circ \varphi'$  est dans  $\mathcal{S}$ .

En résumé,  $\forall (\varphi, \varphi') \in (\text{L}(E))^2$ ,  $((\varphi, \varphi') \in (\mathcal{S})^2 \Rightarrow \varphi \circ \varphi' \in \mathcal{S})$ . Donc

$$\mathcal{S} \text{ est stable pour } \circ.$$

D'après la question 2.2,  $\mathcal{S}$  ne contient pas  $\text{Id}$  qui est l'élément neutre de  $\text{GL}(E)$  pour  $\circ$ . Donc

$$\mathcal{S} \text{ n'est pas un sous-groupe de } (\text{GL}(E), \circ).$$

**2.4** Soit  $\varphi \in \mathcal{S}$ . Il existe  $k \in [0, 1[$  tel que, pour tout  $x$  de  $E$ ,  $\|\varphi(x)\| \leq k\|x\|$ . Soit alors  $x \in E$ .

$$\begin{aligned} x \in \text{Ker}(\varphi - \text{Id}) &\Rightarrow (\varphi - \text{Id})(x) = 0_E \Rightarrow \varphi(x) = x \\ &\Rightarrow \|\varphi(x)\| = \|x\| \Rightarrow \|x\| \leq k\|x\| \\ &\Rightarrow (1 - k)\|x\| \leq 0 \Rightarrow \|x\| \leq 0 \quad (\text{car } 1 - k > 0) \\ &\Rightarrow x = 0_E. \end{aligned}$$

Réciproquement,  $\text{Ker}(\varphi - \text{Id})$  est un sous-espace vectoriel de  $E$  et donc contient  $0_E$ . Finalement,

$$\forall \varphi \in \text{L}(E), (\varphi \in \mathcal{S} \Rightarrow \text{Ker}(\varphi - \text{Id}) = \{0_E\}).$$

On en déduit encore que si  $\varphi \in \mathcal{S}$ ,  $\varphi - \text{Id}$  est injectif. Puisque  $\varphi - \text{Id}$  est un endomorphisme d'un espace vectoriel de dimension finie,  $\varphi - \text{Id}$  est un automorphisme de  $E$ .

$$\forall \varphi \in \text{L}(E), (\varphi \in \mathcal{S} \Rightarrow \varphi - \text{Id} \in \text{GL}(E)).$$

**2.5** Soit  $\varphi \in \mathcal{S}$ . Par définition, il existe  $k \in [0, 1[$  tel que, pour tout  $x$  de  $E$ ,  $\|\varphi(x)\| \leq k\|x\|$ . Si maintenant  $x$  est un vecteur unitaire, on a  $\|\varphi(x)\| \leq k\|x\| = k$ . Donc

$$\forall \varphi \in \text{L}(E), (\varphi \in \mathcal{S} \Rightarrow \exists k \in [0, 1[ / \forall x \in E, (\|x\| = 1 \Rightarrow \|\varphi(x)\| \leq k)).$$

Réciproquement, soit  $\varphi$  un endomorphisme de  $E$  tel que  $\exists k \in [0, 1[ / \forall x \in E, (\|x\| = 1 \Rightarrow \|\varphi(x)\| \leq k)$ .

Soit  $x$  un vecteur non nul quelconque. Le vecteur  $\frac{1}{\|x\|}x$  est unitaire et donc  $\left\| \varphi \left( \frac{1}{\|x\|}x \right) \right\| \leq k$ . Ceci s'écrit encore  $\left\| \frac{1}{\|x\|} \varphi(x) \right\| \leq k$  ou aussi  $\frac{1}{\|x\|} \|\varphi(x)\| \leq k$  et finalement  $\|\varphi(x)\| \leq k\|x\|$ . Cette dernière inégalité reste valable quand  $x = 0$  car  $\varphi(0_E) = 0_E$ . On a ainsi fourni  $k \in [0, 1[$  tel que pour tout  $x$  de  $E$ ,  $\|\varphi(x)\| \leq k\|x\|$  ce qui montre que  $\varphi \in \mathcal{S}$ .

$$\forall \varphi \in \text{L}(E), ((\exists k \in [0, 1[ / \forall x \in E, (\|x\| = 1 \Rightarrow \|\varphi(x)\| \leq k)) \Rightarrow \varphi \in \mathcal{S}).$$

Finalement,

$$\forall \varphi \in \text{L}(E), (\varphi \in \mathcal{S} \Leftrightarrow \exists k \in [0, 1[ / \forall x \in E, (\|x\| = 1 \Rightarrow \|\varphi(x)\| \leq k)).$$

**2.6** Soit  $\varphi \in L(E)$ . Soit  $\mathcal{B}' = (e'_1, e'_2, e'_3)$  une base orthonormée dans laquelle la matrice de  $\varphi$  est diagonale à éléments diagonaux strictement inférieurs à 1 en valeur absolue. Il existe donc trois réels  $a_1, a_2$  et  $a_3$  éléments de  $] -1, 1[$  tels que  $\varphi(e'_1) = a_1 e'_1$ ,  $\varphi(e'_2) = a_2 e'_2$  et  $\varphi(e'_3) = a_3 e'_3$ .

Soit  $x$  un vecteur de norme 1. Posons  $x = x_1 e'_1 + x_2 e'_2 + x_3 e'_3$ . Alors,

$$\varphi(x) = x_1 \varphi(e'_1) + x_2 \varphi(e'_2) + x_3 \varphi(e'_3) = x_1 a_1 e'_1 + x_2 a_2 e'_2 + x_3 a_3 e'_3.$$

Posons  $k = \text{Max}\{|a_1|, |a_2|, |a_3|\}$ . Puisque la base  $\mathcal{B}'$  est orthonormée, on a

$$\|\varphi(x)\| = \sqrt{x_1^2 a_1^2 + x_2^2 a_2^2 + x_3^2 a_3^2} \leq \sqrt{k^2(x_1^2 + x_2^2 + x_3^2)} = k\sqrt{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2} = k.$$

Comme  $k \in [0, 1[$ , on a montré (d'après la question 2.5) que  $\varphi \in \mathcal{S}$ .

**3. 3.1** D'une part,

$$\|e'_1\| = \frac{1}{\sqrt{3}}\sqrt{1+1+1} = 1, \|e'_2\| = \frac{1}{\sqrt{2}}\sqrt{1+1} = 1 \text{ et } \|e'_3\| = \frac{1}{\sqrt{6}}\sqrt{1+1+4} = 1,$$

et d'autre part,

$$e'_1 \cdot e'_2 = \frac{1}{\sqrt{6}}(1-1) = 0, e'_1 \cdot e'_3 = \frac{1}{\sqrt{18}}(1+1-2) = 0 \text{ et } e'_2 \cdot e'_3 = \frac{1}{\sqrt{12}}(1-1) = 0.$$

Donc,  $\mathcal{B}'$  est une famille orthonormée et puisque  $\text{card}(\mathcal{B}') = 3 = \dim(E)$ ,

$\mathcal{B}'$  est une base orthonormée de  $E$ .

$$3.2 \quad \frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} = \frac{1}{6\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 3 \\ -3 \\ -3 \end{pmatrix} = \frac{1}{2\sqrt{3}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix}. \text{ Donc } \mu(e'_1) = \frac{1}{2}e'_1.$$

$$\frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{6\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix} = \frac{1}{3\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix}. \text{ Donc } \mu(e'_2) = \frac{1}{3}e'_2.$$

$$\frac{1}{6} \begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 1 & 3 & 1 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{6\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \cdot \frac{1}{\sqrt{6}} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}. \text{ Donc } \mu(e'_3) = 0 \cdot e'_3. \text{ Finalement,}$$

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}'}(\mu) = \begin{pmatrix} 1/2 & 0 & 0 \\ 0 & 1/3 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \text{diag}\left(\frac{1}{2}, \frac{1}{3}, 0\right).$$

Puisque  $\mathcal{B}'$  est orthonormée et que les nombres  $\frac{1}{2}, \frac{1}{3}$  et 0 sont dans  $] -1, 1[$ , la question 2.6 montre que

$\mu \in \mathcal{S}$ .

**4. 4.1** Soit  $x \in E$  tel que  $\|x\| = 1$ . Posons  $x = x_1 e_1 + x_2 e_2 + x_3 e_3$  où  $x_1, x_2$  et  $x_3$  sont trois réels tels que  $x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1$ . On a

$$\begin{aligned} \varphi_\alpha(x) &= x_1 \varphi_\alpha(e_1) + x_2 \varphi_\alpha(e_2) + x_3 \varphi_\alpha(e_3) = \alpha(x_1(e_1 + e_3) + x_2(-e_1 + e_2) + x_3(e_2 - e_3)) \\ &= \alpha((x_1 - x_2)e_1 + (x_2 + x_3)e_2 + (x_1 - x_3)e_3). \end{aligned}$$

Puisque la base  $\mathcal{B}$  est orthonormée, on a alors

$$\begin{aligned} \|\varphi_\alpha(x)\|^2 &= \alpha^2((x_1 - x_2)^2 + (x_2 + x_3)^2 + (x_1 - x_3)^2) = \alpha^2(2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 - 2x_1x_2 - 2x_1x_3 + 2x_2x_3) \\ &= \alpha^2(1 + x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 - 2x_1x_2 - 2x_1x_3 + 2x_2x_3) \text{ (puisque } x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 = 1) \\ &= \alpha^2(1 + (x_1 - x_2 - x_3)^2) \end{aligned}$$



4.2 Les formules de changement de bases s'écrivent  $X = P_B^{\mathcal{B}'} X'$  ou encore plus explicitement

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/\sqrt{3} & 1/\sqrt{2} & 1/\sqrt{6} \\ -1/\sqrt{3} & -1/\sqrt{2} & -1/\sqrt{6} \\ -1/\sqrt{3} & 0 & 2/\sqrt{6} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'_1 \\ x'_2 \\ x'_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{3}}x'_1 + \frac{1}{\sqrt{2}}x'_2 + \frac{1}{\sqrt{6}}x'_3 \\ -\frac{1}{\sqrt{3}}x'_1 - \frac{1}{\sqrt{2}}x'_2 - \frac{1}{\sqrt{6}}x'_3 \\ -\frac{1}{\sqrt{3}}x'_1 + \frac{2}{\sqrt{6}}x'_3 \end{pmatrix}.$$

Mais alors,  $x_1 - x_2 - x_3 = 3\frac{1}{\sqrt{3}}x'_1 = \sqrt{3}x'_1$ . Puis  $\|\varphi_\alpha(x)\|^2 = \alpha^2(1 + (\sqrt{3}x'_1)^2) = \alpha^2(1 + 3x_1'^2)$ .

La base  $\mathcal{B}'$  est orthonormée et donc on a aussi  $x_1'^2 + x_2'^2 + x_3'^2 = \|x\|^2 = 1$ . Par suite,

$$x_1'^2 \leq x_1'^2 + x_2'^2 + x_3'^2 = 1 \text{ avec égalité si et seulement si } x_2'^2 + x_3'^2 = 0 \text{ c'est-à-dire } x_2' = x_3' = 0.$$

Donc,

$$\|\varphi_\alpha(x)\| = |\alpha|\sqrt{1 + 3x_1'^2} \leq |\alpha|\sqrt{1 + 3} = 2|\alpha| \text{ avec égalité si et seulement si } x_2' = x_3' = 0 \text{ et } x_1'^2 = 1 \text{ ou enfin } x = \pm e'_1.$$

$$\begin{array}{l} \forall x \in E, (\|x\| = 1 \Rightarrow \|\varphi_\alpha(x)\| \leq 2|\alpha|). \\ \text{De plus, si } \|x\| = 1, \|\varphi_\alpha(x)\| = 2|\alpha| \Leftrightarrow x = e'_1 \text{ ou } x = -e'_1. \end{array}$$

4.3 • Si  $|\alpha| < \frac{1}{2}$ , posons  $k = 2|\alpha|$ . On a donc  $k \in [0, 1[$  et, d'après la question 4.2, pour tout vecteur  $x$  unitaire, on a  $\|\varphi_\alpha(x)\| \leq k$ . Dans ce cas, d'après la question 2.6,  $\varphi_\alpha \in \mathcal{S}$ .

• Si  $|\alpha| \geq \frac{1}{2}$ , alors  $e'_1$  est un vecteur unitaire tel que

$$\|\varphi_\alpha(e'_1)\| = 2|\alpha| \geq 1,$$

et donc

$$\forall k \in [0, 1[, \|\varphi_\alpha(e'_1)\| > k.$$

Dans ce cas,  $\varphi_\alpha \notin \mathcal{S}$ .

$$\forall \alpha \in \mathbb{R}, (\varphi_\alpha \in \mathcal{S} \Leftrightarrow |\alpha| < \frac{1}{2}).$$

5. 5.1 Soit  $M$  un point de  $\mathcal{E}$ .

$$\begin{aligned} f(M) = M &\Leftrightarrow \overrightarrow{f(O)f(M)} = \overrightarrow{f(O)M} \Leftrightarrow \overrightarrow{f(O)f(M)} = \overrightarrow{f(O)O} + \overrightarrow{OM} \\ &\Leftrightarrow \varphi(\overrightarrow{OM}) - \overrightarrow{OM} = \overrightarrow{f(O)O} \\ &\Leftrightarrow (\varphi - \text{Id})(\overrightarrow{OM}) = \overrightarrow{f(O)O} \end{aligned}$$

$$\forall M \in \mathcal{E}, (f(M) = M \Leftrightarrow (\varphi - \text{Id})(\overrightarrow{OM}) = \overrightarrow{f(O)O}).$$

5.2 Puisque  $\varphi$  est dans  $\mathcal{S}$ , la question 2.4 montre que  $\varphi - \text{Id}$  est dans  $\text{GL}(E)$ . Par suite, pour tout point  $M$  de  $\mathcal{E}$ ,

$$f(M) = M \Leftrightarrow (\varphi - \text{Id})(\overrightarrow{OM}) = \overrightarrow{f(O)O} \Leftrightarrow \overrightarrow{OM} = (\varphi - \text{Id})^{-1}(\overrightarrow{f(O)O}) \Leftrightarrow M = O + (\varphi - \text{Id})^{-1}(\overrightarrow{f(O)O}).$$

$$\text{si } \varphi \in \mathcal{S}, f \text{ admet un et un seul point invariant, le point } \Omega = O + (\varphi - \text{Id})^{-1}(\overrightarrow{f(O)O}).$$

5.3 Pour tout point  $M$  de  $\mathcal{E}$ ,  $\overrightarrow{\Omega f(M)} = \overrightarrow{f(\Omega)f(M)} = \varphi(\overrightarrow{\Omega M})$ .

## 5.4

5.4.1 Soit  $k \in [0, 1[$  un réel tel que  $\forall x \in E, \|\varphi(x)\| \leq k\|x\|$ . Pour tout entier naturel  $n$ , on a

$$\|\overrightarrow{\Omega M_{n+1}}\| = \|\varphi(\overrightarrow{\Omega M_n})\| \leq k\|\overrightarrow{\Omega M_n}\|,$$

et donc

$$\|\overrightarrow{\Omega M_n}\| \leq k^n \|\overrightarrow{\Omega M_0}\|.$$

Comme  $k \in [0, 1[$ ,  $k^n$  tend vers 0 quand  $n$  tend vers  $+\infty$  et donc

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \|\overrightarrow{\Omega M_n}\| = 0.$$

5.4.2 Soit  $f$  l'application affine d'expression analytique

$$\begin{cases} x' = \frac{1}{4}x - \frac{1}{4}y + 1 \\ y' = \frac{1}{4}y + \frac{1}{4}z + \frac{1}{2} \\ z' = \frac{1}{4}x - \frac{1}{4}z + 1 \end{cases}.$$

La partie linéaire de  $f$  est l'endomorphisme  $\varphi$  de  $E$  dont la matrice dans la base  $\mathcal{B}$  est

$$\frac{1}{4} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = M_{1/4} \text{ (} M_\alpha \text{ a été définie à la question 4).}$$

Puisque  $|\frac{1}{4}| < \frac{1}{2}$ , la question 4.3 montre que  $\varphi \in \mathcal{S}$ . Mais alors, la question 5.2 montre que l'application  $f$  a un point invariant  $\Omega$  et un seul et la question 5.4.1 montre que si  $M_n$  est le point de coordonnées  $(x_n, y_n, z_n)$ , la suite  $(M_n)$  converge vers  $\Omega$ .

Déterminons alors le point  $\Omega$ . Soit  $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ .

$$\begin{cases} x = \frac{1}{4}x - \frac{1}{4}y + 1 \\ y = \frac{1}{4}y + \frac{1}{4}z + \frac{1}{2} \\ z = \frac{1}{4}x - \frac{1}{4}z + 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3x + y = 4 \\ 3y - z = 2 \\ -x + 5z = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -3x + 4 \\ 3(-3x + 4) - z = 2 \\ -x + 5z = 4 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y = -3x + 4 \\ 9x + z = 10 \\ -x + 5z = 4 \end{cases} \\ \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 \\ z = 1 \\ y = 1 \end{cases}.$$

Les suites  $(x_n)$ ,  $(y_n)$  et  $(z_n)$  convergent et  $\lim_{n \rightarrow +\infty} x_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} y_n = \lim_{n \rightarrow +\infty} z_n = 1$ .