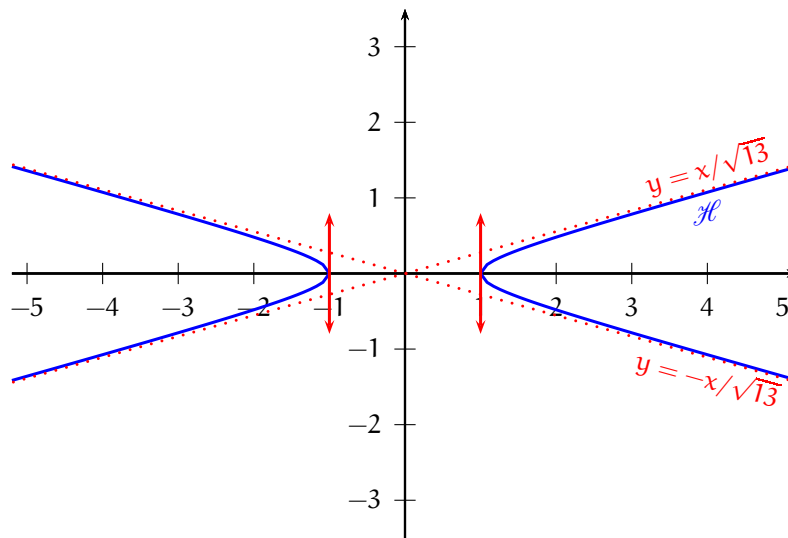

 MATHEMATIQUES 2

EXERCICE 1 : points à coordonnées entières sur une hyperbole

1. Allure de \mathcal{H} 

Les tangentes aux sommets sont les droites d'équations respectives $x = 1$ et $x = -1$. Les asymptotes sont les droites d'équations respectives $x = \frac{1}{\sqrt{13}}$ et $x = -\frac{1}{\sqrt{13}}$.

2. Algorithme.

Variables x et y sont des entiers

Début

Pour y variant de 0 à 200, faire

$x = \text{sqrt}(1 + 13 * y \wedge 2)$

Si $x = \text{int}(x)$, alors

Afficher (x, y)

Fin de Si

Fin de faire

Fin

3. On trouve les couples $(1, 0)$ et $(649, 180)$.

PROBLÈME : matrices « toutes-puissantes »

Partie I : quelques exemples

1. (a) Soit $a \in T_1(\mathbb{R})$. Alors il existe $b \in \mathbb{R}$ tel que $a = b^2$. Par suite, $a \in [0, +\infty[$. Ceci montre que $T_1(\mathbb{R}) \subset [0, +\infty[$.

Soit $a \in [0, +\infty[$. Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Soit $b = \sqrt[n]{a}$. Alors $b \in \mathbb{R}$ et $b^n = a$. Par suite, $a \in T_1(\mathbb{R})$. Ceci montre que $[0, +\infty[\subset T_1(\mathbb{R})$.
Finalement

$$T_1(\mathbb{R}) = [0, +\infty[.$$

(b) Puisque $b \neq 0$, b admet exactement n racines n -ièmes deux à deux distinctes. Les racines n -ièmes de b sont les nombres complexes de la forme $\sqrt[n]{r}e^{i(\frac{\theta}{n} + \frac{2k\pi}{n})}$, $k \in \llbracket 0, n-1 \rrbracket$.

(c) Soit $a \in \mathbb{C}$. Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Si $a = 0$, alors $0^n = a$ et si $a \neq 0$, d'après la question précédente, il existe $b \in \mathbb{C}$ tel que $b^n = a$. Donc $a \in T_1(\mathbb{C})$. Ceci montre que $\mathbb{C} \subset T_1(\mathbb{C})$. Comme d'autre part, $T_1(\mathbb{C} \subset \mathbb{C}$, on a montré que

$$T_1(\mathbb{C}) = \mathbb{C}.$$

2. (a) Soit $A \in T_p(\mathbb{K})$. Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Il existe $B \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ telle que $B^n = A$. Mais alors, $\det(A) = \det(B^n) = (\det(B))^n$. De plus, $\det(B) \in \mathbb{K}$.

Ainsi, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, il existe $b \in \mathbb{K}$ tel que $b^n = \det(A)$ et donc $\det(A) \in T_1(\mathbb{K})$.

(b) Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$. $\det(A) = -1 < 0$ et donc $\det(A) \notin T_1(\mathbb{R})$ d'après la question 1). Mais alors, $A \notin T_2(\mathbb{R})$ d'après la question précédente.

3. $\det(A) = 2 \in T_1(\mathbb{R})$.

Soit $B \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$. Posons $\text{Sp}_{\mathbb{C}}(B) = (\lambda, \mu)$. Si $B^2 = A$, alors $(\lambda^2, \mu^2) = (-1, -2)$ et donc

$$(\lambda, \mu) \in \left\{ (i, i\sqrt{2}), (-i, i\sqrt{2}), (i, -i\sqrt{2}), (-i, -i\sqrt{2}) \right\}.$$

Ceci est impossible car, B étant une matrice réelle, si B admet une valeur propre α non réelle, alors B admet aussi $\bar{\alpha}$ pour valeur propre. Il n'existe donc pas de matrice $B \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ telle que $B^2 = A$. On en déduit que $A \notin T_2(\mathbb{R})$.

4. (a) $\chi_A = \begin{vmatrix} -X & 3 & 2 \\ -2 & 5-X & 2 \\ 2 & -3 & -X \end{vmatrix} = (-X)(X^2 - 5X + 6) + 2(-3X + 6) + 2(2X - 4) = -X(X-2)(X-3) - 6(X-2) + 4(X-2) =$

$(X-2)(-X(X-3)-2) = (X-2)(-X^2+3X-2) = -(X-1)(X-2)^2$. Le polynôme caractéristique de A est scindé sur \mathbb{R} . A admet 1 pour valeur propre simple et 2 pour valeur propre double. Par suite,

$$A \text{ est diagonalisable sur } \mathbb{R} \Leftrightarrow \dim(\text{Ker}(A - 2I_3)) = 2 \Leftrightarrow \text{rg}(A - 2I_3) = 1.$$

Or, $A - 2I_3 = \begin{pmatrix} -2 & 3 & 2 \\ -2 & 3 & 2 \\ 2 & -3 & -2 \end{pmatrix}$. $C_2 = -\frac{2}{3}C_1$, $C_3 = -C_1$ et $C_1 \neq 0$. Donc $\text{rg}(A - 2I_3) = 1$. On en déduit que

$$A \text{ est diagonalisable sur } \mathbb{R}.$$

(b) Par suite, il existe une matrice $P \in \text{GL}_3(\mathbb{R})$ telle que $A = PDP^{-1}$ où $D = \text{diag}(1, 2, 2)$. Soient $n \in \mathbb{N}^*$ puis $B = P \text{diag}(1, \sqrt[n]{2}, \sqrt[n]{2}) P^{-1}$. B est une matrice réelle et

$$B^n = \left(P \text{diag}(1, \sqrt[n]{2}, \sqrt[n]{2}) P^{-1} \right)^n = P \left(\text{diag}(1, \sqrt[n]{2}, \sqrt[n]{2}) \right)^n P^{-1} = PDP^{-1} = A.$$

Ceci montre que A est TP \mathbb{R} .

(c) On peut prendre $P = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$ puis $P^{-1} = \begin{pmatrix} 2 & -3 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & -3 & -1 \end{pmatrix}$.

Soit $B_2 = P \text{diag}(1, \sqrt{2}, \sqrt{2}) P^{-1}$.

$$\begin{aligned}
B_2 &= \begin{pmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \sqrt{2} & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -3 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & -3 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3\sqrt{2} & \sqrt{2} \\ 1 & 2\sqrt{2} & 0 \\ -1 & 0 & \sqrt{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & -3 & -2 \\ -1 & 2 & 1 \\ 2 & -3 & -1 \end{pmatrix} \\
&= \begin{pmatrix} 2 - \sqrt{2} & -3 + 3\sqrt{2} & -2 + 2\sqrt{2} \\ 2 - 2\sqrt{2} & -3 + 4\sqrt{2} & -2 + 2\sqrt{2} \\ -2 + 2\sqrt{2} & 3 - 3\sqrt{2} & 2 - \sqrt{2} \end{pmatrix}.
\end{aligned}$$

La matrice $B_2 = \begin{pmatrix} 2 - \sqrt{2} & -3 + 3\sqrt{2} & -2 + 2\sqrt{2} \\ 2 - 2\sqrt{2} & -3 + 4\sqrt{2} & -2 + 2\sqrt{2} \\ -2 + 2\sqrt{2} & 3 - 3\sqrt{2} & 2 - \sqrt{2} \end{pmatrix}$ est une matrice réelle telle que $B_2^2 = A$. En remplaçant $\sqrt{2}$ par $\sqrt[3]{2}$, la matrice $B_3 = \begin{pmatrix} 2 - \sqrt[3]{2} & -3 + 3\sqrt[3]{2} & -2 + 2\sqrt[3]{2} \\ 2 - 2\sqrt[3]{2} & -3 + 4\sqrt[3]{2} & -2 + 2\sqrt[3]{2} \\ -2 + 2\sqrt[3]{2} & 3 - 3\sqrt[3]{2} & 2 - \sqrt[3]{2} \end{pmatrix}$ est une matrice réelle telle que $B_3^3 = A$.

5. (a) On munit \mathbb{R}^2 de sa structure euclidienne usuelle et de son orientation usuelle. A est alors la matrice dans la base canonique de $-\text{Id}$ qui est la rotation d'angle π .

(b) Soient $n \in \mathbb{N}^*$ puis $B = \begin{pmatrix} \cos\left(\frac{\pi}{n}\right) & -\sin\left(\frac{\pi}{n}\right) \\ \sin\left(\frac{\pi}{n}\right) & \cos\left(\frac{\pi}{n}\right) \end{pmatrix}$. Alors, B^n est la matrice dans la base canonique de la rotation

d'angle $n \times \frac{\pi}{n} = \pi$ et donc $B^n = A$. Ceci montre que A est $\text{TR}\mathbb{R}$.

6. (a) Il existe $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $N^k = 0$. Donc le polynôme X^k est annulateur de N . On sait que les valeurs propres de N dans \mathbb{C} sont à choisir parmi les racines de ce polynôme annulateur. Donc, 0 est l'unique valeur propre de N .

Le polynôme caractéristique de N est le polynôme de coefficient dominant $(-1)^p$, de degré p , admettant 0 pour unique racine. On en déduit que $\chi_N = (-1)^p X^p$.

D'après le théorème de CAYLEY-HAMILTON, $\chi_N(N) = 0$ ce qui fournit $N^p = 0$.

(b) Supposons de plus que N soit $\text{TP}\mathbb{K}$. Il existe une matrice $B \in \mathcal{M}_p(\mathbb{R})$ telle que $N = B^2$. Mais alors, $B^{2p} = N^p = 0$. La matrice B est donc nilpotente. La question précédente fournit alors $N = B^p = 0$. On a montré que si N est $\text{TP}\mathbb{K}$, alors $N = 0$.

Partie II : le cas où le polynôme caractéristique est scindé

7. D'après le théorème de CAYLEY-HAMILTON, $\chi_u(u) = 0$ ou encore $\prod_{i=1}^p (u - \lambda_i \text{Id}_{\mathbb{K}^p})^{r_i} = 0$. De plus, les polynômes $(X - \lambda_i)^{r_i}$, $1 \leq i \leq k$, sont deux à deux premiers entre eux. D'après le théorème de décomposition des noyaux,

$$\mathbb{K}^p = \text{Ker}(u - \lambda_1 \text{Id}_{\mathbb{K}^p})^{r_1} \oplus \dots \oplus \text{Ker}(u - \lambda_k \text{Id}_{\mathbb{K}^p})^{r_k} = C_1 \oplus \dots \oplus C_k.$$

8. (a) Puisque v commute avec u , v commute avec tout polynôme en u et donc v commute avec $Q(u)$. On sait alors que $\text{Ker}(Q(u))$ est stable par v . Redémontrons-le.

Soit $x \in \text{Ker}(Q(u))$. Alors $Q(u)(x) = 0$ puis

$$Q(u)(v(x)) = v(Q(u)(x)) = v(0) = 0,$$

et donc $v(x) \in \text{Ker}(Q(u))$.

(b) Soit $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$. u commute avec $(u - \lambda_i \text{Id}_{\mathbb{K}^p})^{r_i}$ qui est un polynôme en u . Donc, u laisse stable $\text{Ker}(u - \lambda_i \text{Id}_{\mathbb{K}^p})^{r_i} = C_i$.

9. Soit $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$. Posons $v_i = u_{C_i} - \lambda_i \text{Id}_{C_i}$. Soit $x \in C_i = \text{Ker}(u - \lambda_i \text{Id}_{\mathbb{K}^p})^{r_i} = \text{Ker}(v_i)^{r_i}$. Par définition, $v_i^{r_i}(x) = 0$. Ainsi, $v_i^{r_i} = 0$ et donc v_i est nilpotent d'indice inférieur ou égal à r_i .

10. Soit \mathcal{B}' une base de \mathbb{K}^p adaptée à la décomposition $\mathbb{K}^p = C_1 \oplus \dots \oplus C_p$ puis P la matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' . Posons $M = P^{-1}AP$.

D'après la question 8)a), les C_i sont stables par u . On en déduit que la matrice M est diagonale par blocs :

$$M = \begin{pmatrix} M_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & M_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \dots & 0 & M_k \end{pmatrix}$$

où pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $M_i \in \mathcal{M}_{p_i}(\mathcal{K})$ avec $p_i = \dim C_i$.

Pour chaque $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, posons $N_i = M_i - \lambda_i I_{p_i}$ de sorte que $M_i = \lambda_i I_{p_i} + N_i$. D'après la question 9), la matrice N_i est une matrice nilpotente de $\mathcal{M}_{p_i}(\mathcal{K})$.

Finalement on a écrit A sous la forme $A = P \operatorname{diag}(\lambda_1 I_{p_1} + N_1, \dots, \lambda_k I_{p_k} + N_k) P^{-1}$ où P est une matrice inversible de $\mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ et pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $p_i = \dim C_i$ et N_i est une matrice nilpotente de $\mathcal{M}_{p_i}(\mathbb{K})$.

11. Supposons que pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$, $\lambda_i \operatorname{Id}_{p_i} + N_i$ soit TP \mathbb{K} . Alors pour tout $i \in \llbracket 1, k \rrbracket$ et pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, il existe une matrice $B_{i,n} \in \mathcal{M}_{p_i}(\mathbb{K})$ telle que $B_{i,n}^n = \lambda_i \operatorname{Id}_{p_i} + N_i$.

Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Soit $B_n = P \operatorname{diag}(B_{1,n}, \dots, B_{k,n}) P^{-1} \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$.

$$\begin{aligned} B_n^n &= P (\operatorname{diag}(B_{1,n}, \dots, B_{k,n}))^n P^{-1} \\ &= P \operatorname{diag}(B_{1,n}^n, \dots, B_{k,n}^n) P^{-1} \text{ (calcul par blocs)} \\ &= P \operatorname{diag}(\lambda_1 I_{p_1} + N_1, \dots, \lambda_k I_{p_k} + N_k) P^{-1} = A. \end{aligned}$$

On en déduit que A est TP \mathbb{K}

Partie III : le cas des matrices unipotentes

12. (a) La division euclidienne de V par X^p fournit deux polynômes Q et R tels que $V = X^p \times Q + R$ et $\deg(R) \leq p-1$. Quand x tend vers 0, $V(x) = o(x^p)$ et en particulier, $V(x) = o(x^{p-1})$. D'autre part, $x^p Q(x) = o(x^{p-1})$. Donc, quand x tend vers 0, $R(x) = V(x) - x^p Q(x) = o(x^{p-1})$. Puisque R est de degré au plus $p-1$, cette dernière égalité s'écrit plus explicitement

$$R(x) + o(x^{p-1}) \underset{x \rightarrow 0}{=} 0 + o(x^{p-1}).$$

Par unicité des coefficients d'un développement limité, on en déduit que les coefficients de R sont nuls ou encore que R est nul. Finalement, il existe un polynôme Q tel que $V = X^p \times Q$.

(b) Un développement limité de $(1+x)^{1/n}$ en 0 à l'ordre p s'écrit

$$(1+x)^{1/n} \underset{x \rightarrow 0}{=} U(x) + o(x^p),$$

où U est un polynôme de degré inférieur ou égal à p . En élevant les deux membres à l'exposant n , on obtient

$$1+x \underset{x \rightarrow 0}{=} (U(x) + o(x^p))^n \underset{x \rightarrow 0}{=} (U(x))^n + o(x^p),$$

(développement limité d'une composée).

(c) Quand x tend vers 0, $1+x - (U(x))^n = o(x^p)$. D'après la question 12)a), il existe un polynôme Q tel que $1+X - U^n = X^p \times Q$ ou encore $1+X = U^n + X^p \times Q$.

13. (a) Soit $n \in \mathbb{N}^*$. D'après la question précédente, il existe deux polynômes U et Q (dépendant de n) tels que $1+X = U^n + X^p \times Q$. En évaluant en la matrice N , on obtient

$$I_p + N = (U(N))^n + N^p \times Q(N) = (U(N))^n,$$

car d'après la question 6)a), $N^p = 0$.

Ainsi, pour chaque $n \in \mathbb{N}^*$, il existe une matrice $U(N) \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ telle que $B^n = I_p + N$. La matrice $I_p + N$ est donc TP \mathbb{K} .

(b) Soit $\lambda \in \mathbb{K} \setminus \{0\}$ tel que λ soit TP \mathbb{K} . Soit $n \in \mathbb{N}^*$. Il existe $\mu \in \mathbb{K}$ tel que $\mu^n = \lambda$.

D'autre part, la matrice $\frac{1}{\lambda}N$ est nilpotente car $\left(\frac{1}{\lambda}N\right)^p = \frac{1}{\lambda^p}N^p = 0$. D'après la question précédente, il existe une matrice

$B \in \mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ telle que $B^n = I_p + \frac{1}{\lambda}N$.

Soit $B' = \mu B$. B' est dans $\mathcal{M}_p(\mathbb{K})$ et $B'^n = \mu^n B^n = \lambda \left(I_p + \frac{1}{\lambda}N\right) = \lambda I_p + N$. Ceci montre que $\lambda I_p + N$ est TP \mathbb{K} .

14. (a) Soit $A \in GL_n(\mathbb{C})$. Alors les λ_i , $1 \leq i \leq k$, de la partie II sont tous non nuls. D'autre part, chaque λ_i , $1 \leq i \leq k$, est TPC d'après la question 1)c).

D'après la question précédente, chaque matrice $\lambda_i I_{p_i} + N_i$, $1 \leq i \leq k$, de la partie II est TP \mathbb{C} . La question 11) permet alors d'affirmer que A est TP \mathbb{C} .

(b) Si $p \geq 2$, la matrice élémentaire $E_{1,2}$ est nilpotente et non nulle. La question 6)a) montre que la matrice $E_{1,2}$ n'est pas TP \mathbb{C} . Donc, si $p \geq 2$, $T_p(\mathbb{C}) \neq \mathcal{M}_p(\mathbb{C})$. Par contre, d'après la question 1)c), $T_1(\mathbb{C}) = \mathcal{M}_1(\mathbb{C})$.

15. Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_3 + N & 0_{3,1} \\ 0_{1,3} & 0 \end{pmatrix}$ où $N = E_{1,2}$. D'après la question 13)a), la matrice $I_3 + N$ est TP \mathbb{R} .

Un calcul par blocs montre alors que A est TR \mathbb{R} .

Maintenant, 0 est valeur propre de A et donc A n'est pas inversible. D'autre part, 1 est valeur propre triple de A mais $\text{rg}(A - I_3) = 2 > 1$ et donc A n'est pas diagonalisable.